

Física Experimental IV - 9ª aula
<http://www.dfn.if.usp.br/~suaide/>

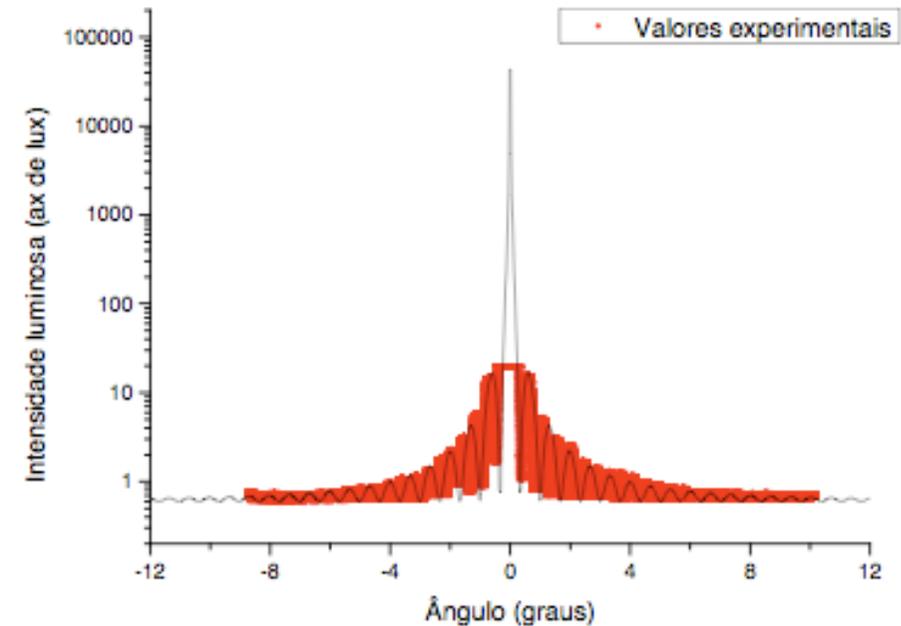
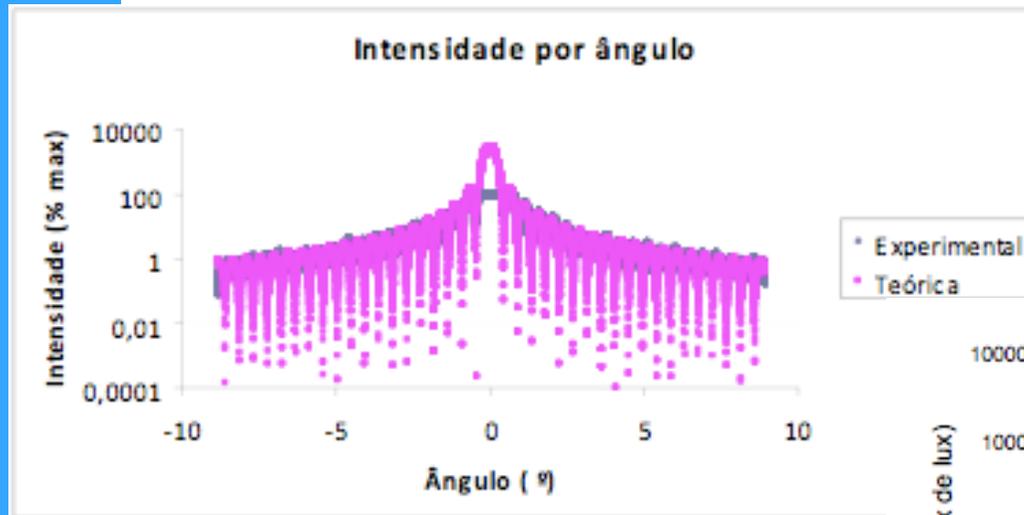
Alexandre Suaide

Ed. Oscar Sala

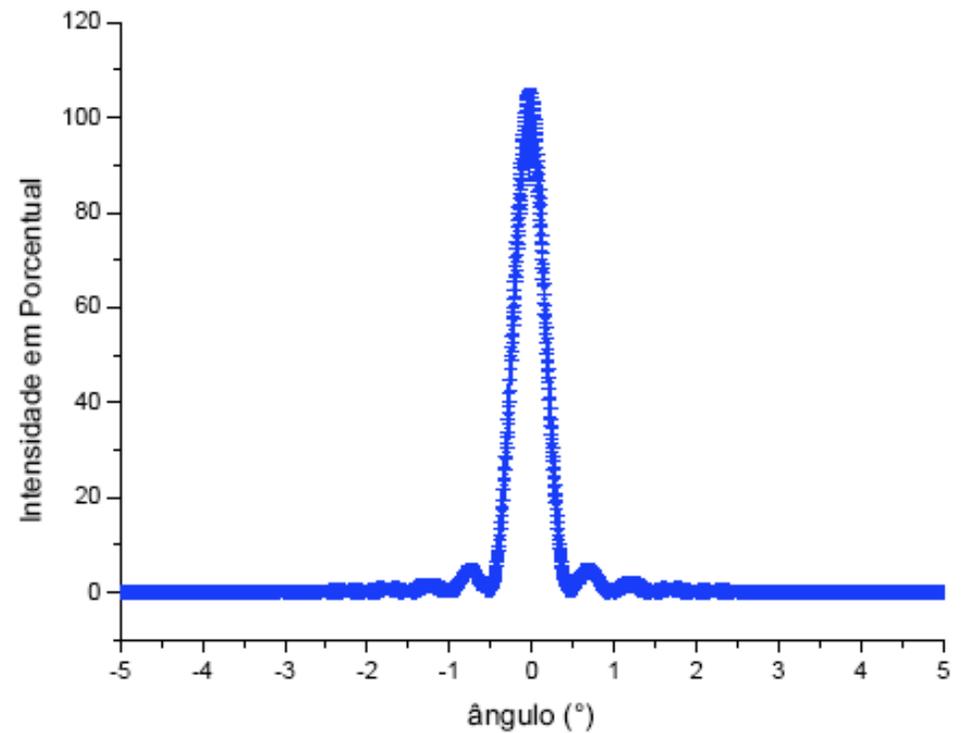
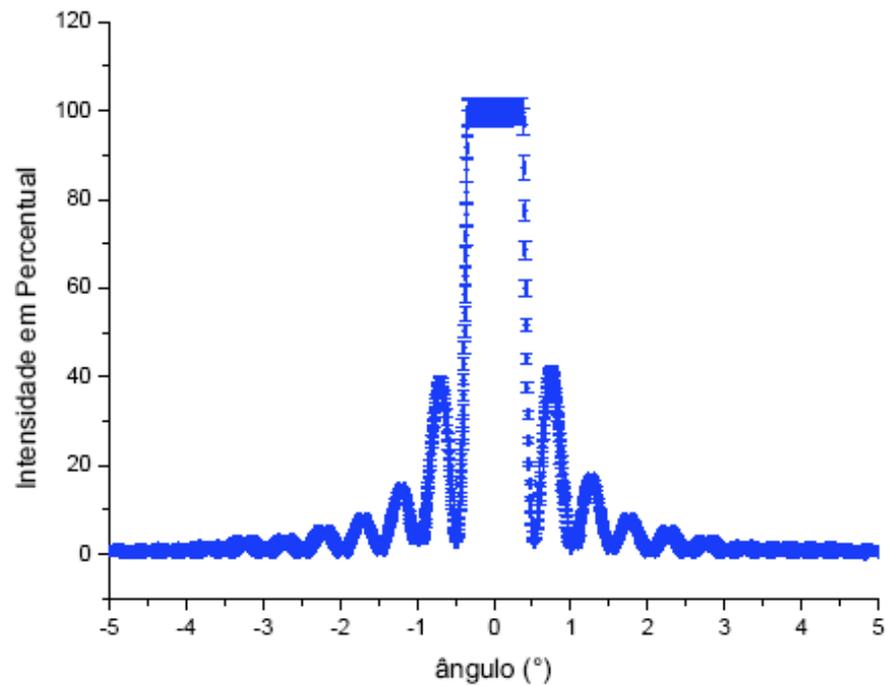
sala 246

ramal 7072

Apresentação de resultados



Saturação do pico principal



Saturação do pico principal

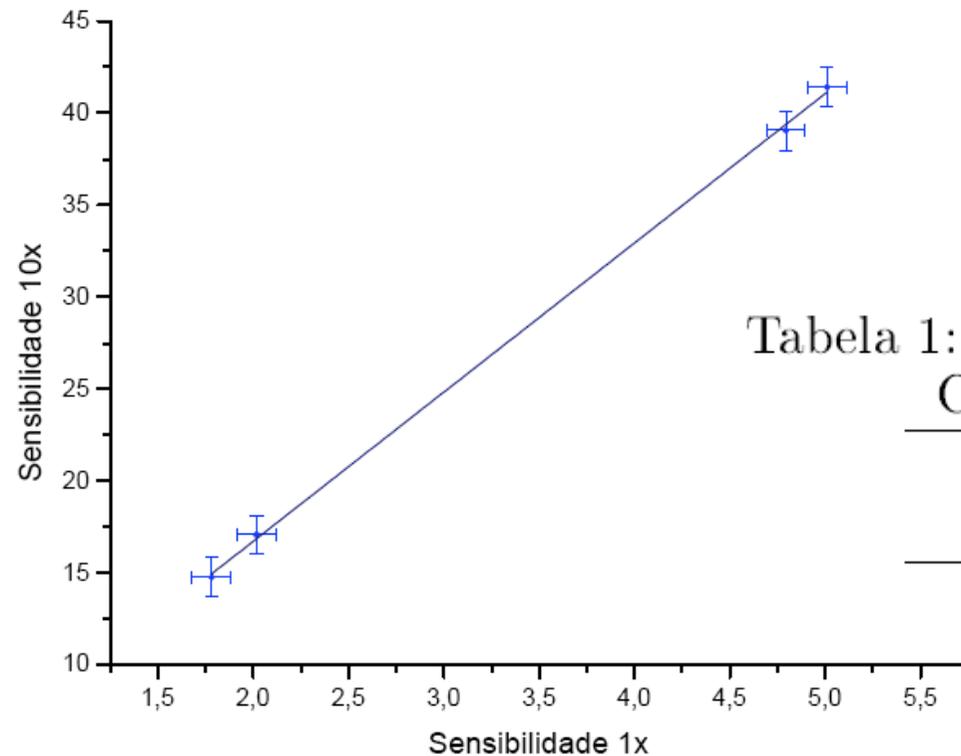
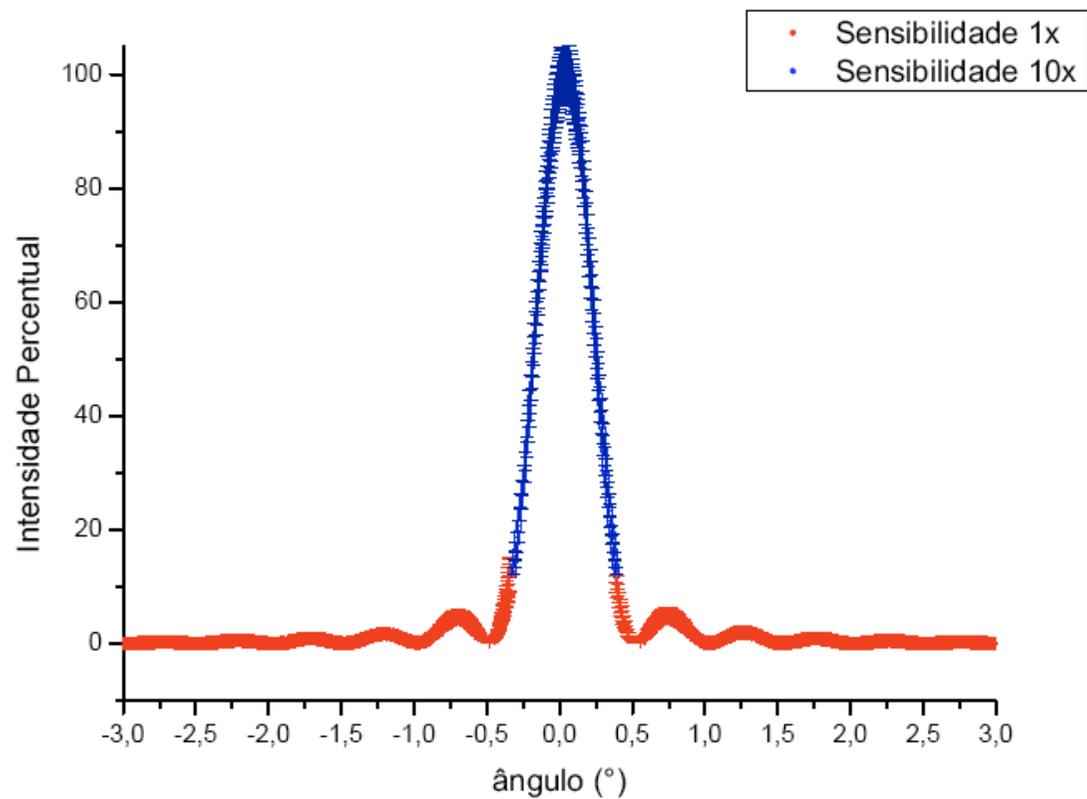


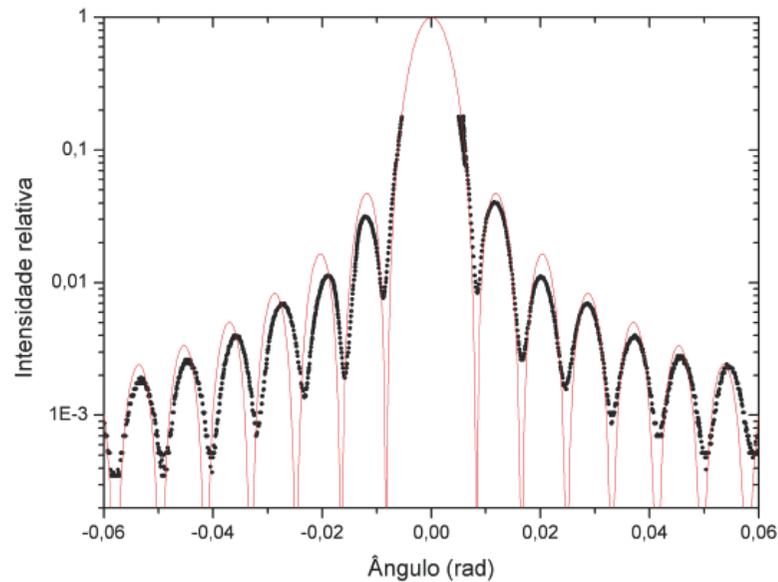
Tabela 1: Valores dos coeficientes de calibração

Coeficiente	Valor	Incerteza
Angular	8,10	0,12
Linear	0,50	0,45

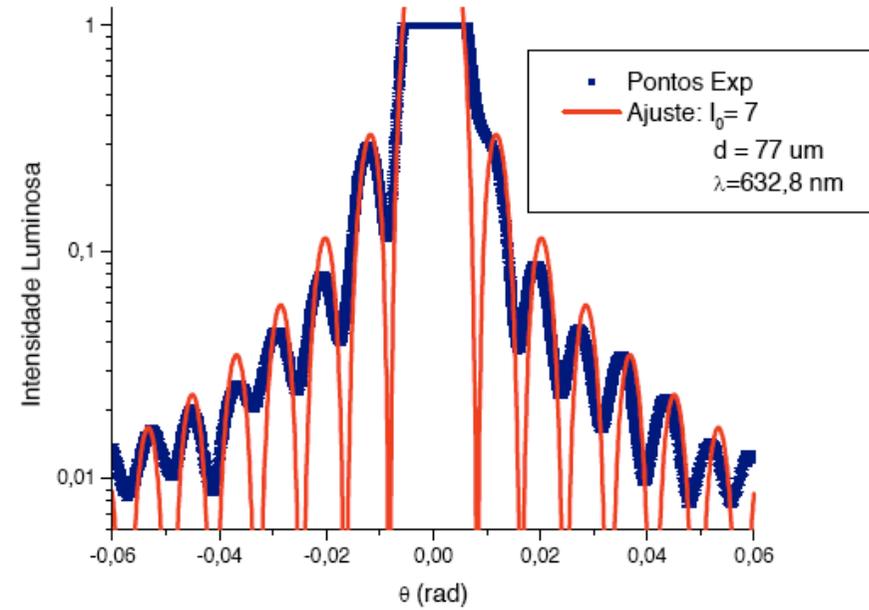
Saturação do pico principal



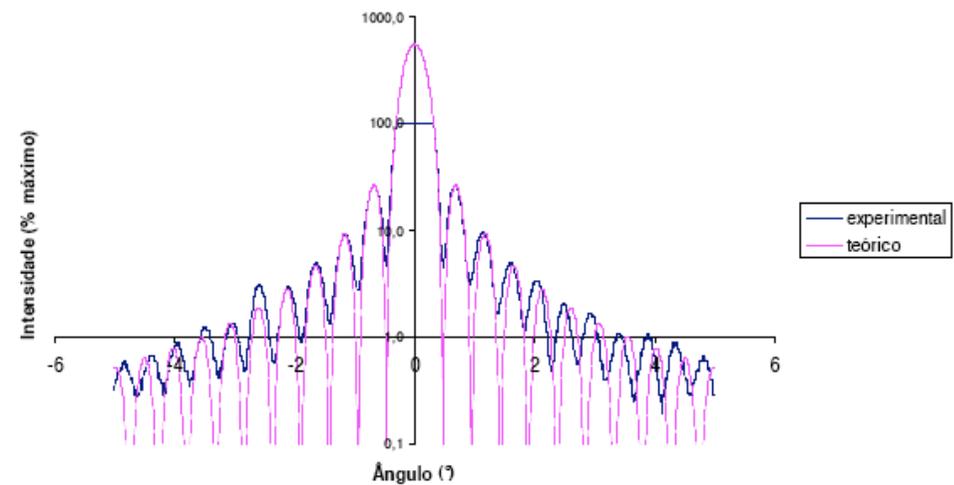
Dados típicos da sala



Espectograma de Uma Fenda Simples



Espectro de Difração $d=0,0765(18)$



Resultados

$$I \propto \hat{E}^2 = I_0 \left(\frac{\sin(\beta)}{\beta} \right)^2$$

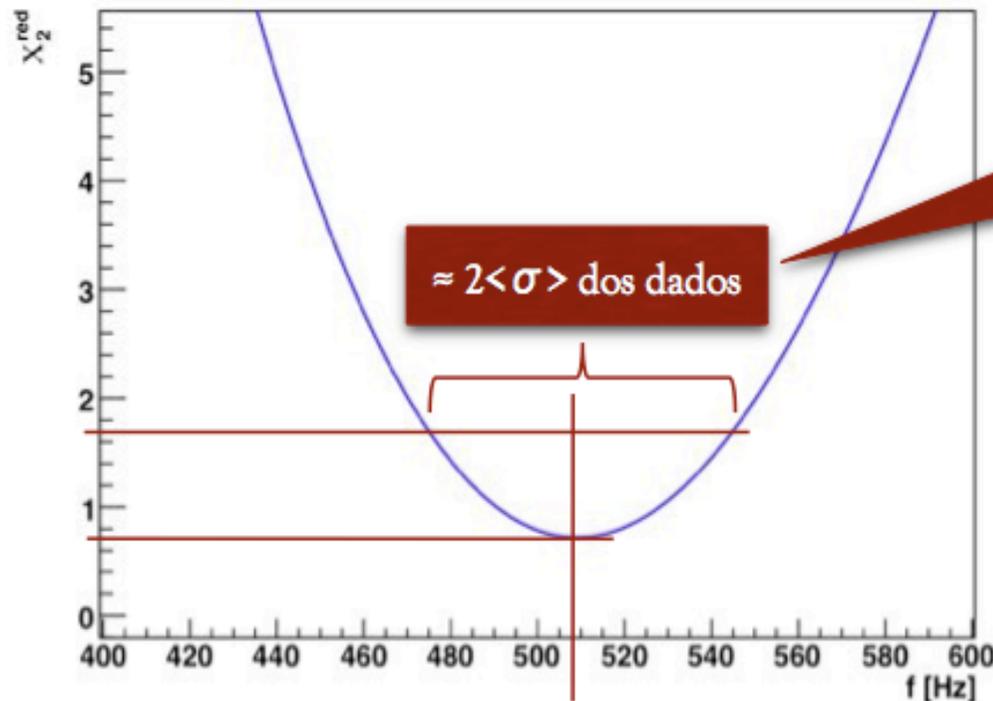
$$\text{com } \beta = \frac{\pi d}{\lambda} \sin \theta$$

- Valor nominal
 - 80 μm
- A maioria dos grupos encontraram valores abaixo do nominal
 - Alguma razão especial ou é assim mesmo?
- As incertezas parecem superestimadas?
 - Dados altamente precisos?

D [μm]
84.5 \pm 0.2
76 \pm 5
81.0 \pm 0.6 (*)
73 \pm 6
76.9 \pm 2.5
76.5 \pm 1.8
77 \pm 3 (*)

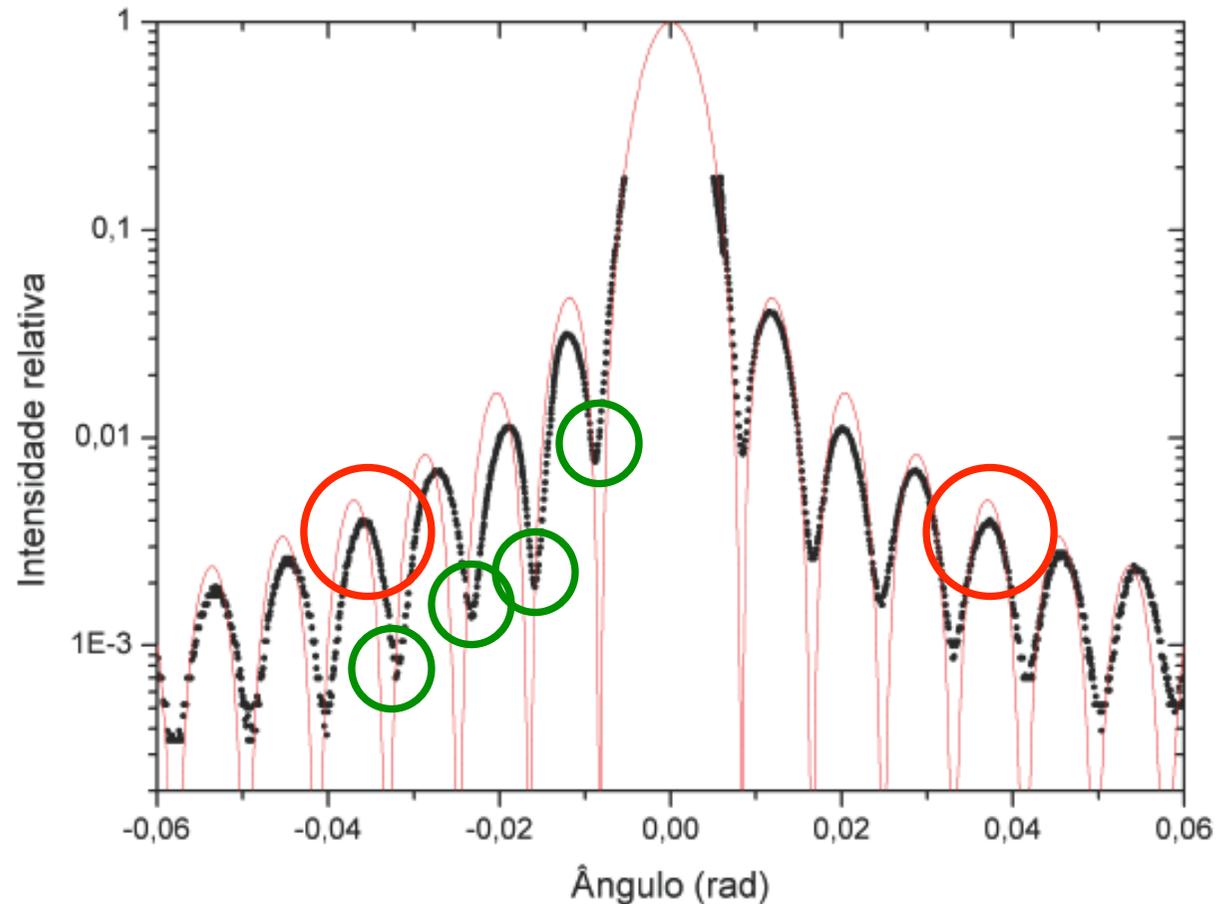
Lembrando ajuste por mínimos quadrados 'manual'

- Método de mínimos quadrados:
$$X_{red}^2 = \frac{1}{N-n} \sum_{i=1}^N \left(\frac{y_i - f(x_i)}{\sigma_i} \right)^2$$



A expressão teórica descreve bem os dados obtidos?

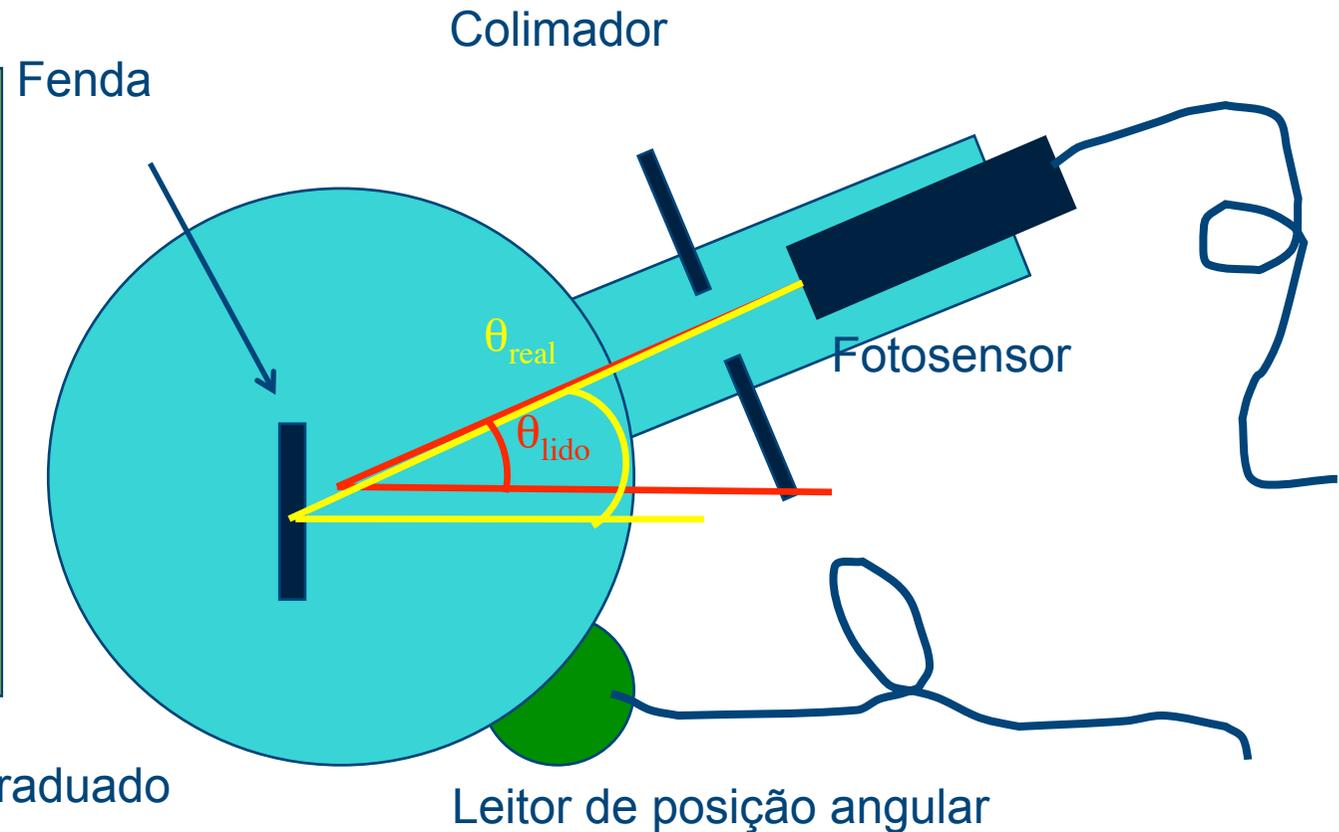
D [μm]
84.5 ± 0.2
76 ± 5
$81.0 \pm 0.6 (*)$
73 ± 6
76.9 ± 2.5
76.5 ± 1.8
$77 \pm 3 (*)$



Situação I: Fenda fora de centro

A fenda fora de centro faz com que o ângulo real da luz difratada seja diferente (em geral menor, por construção) daquele lido pelo espectrofotometro

O deslocamento pode ser em x e y



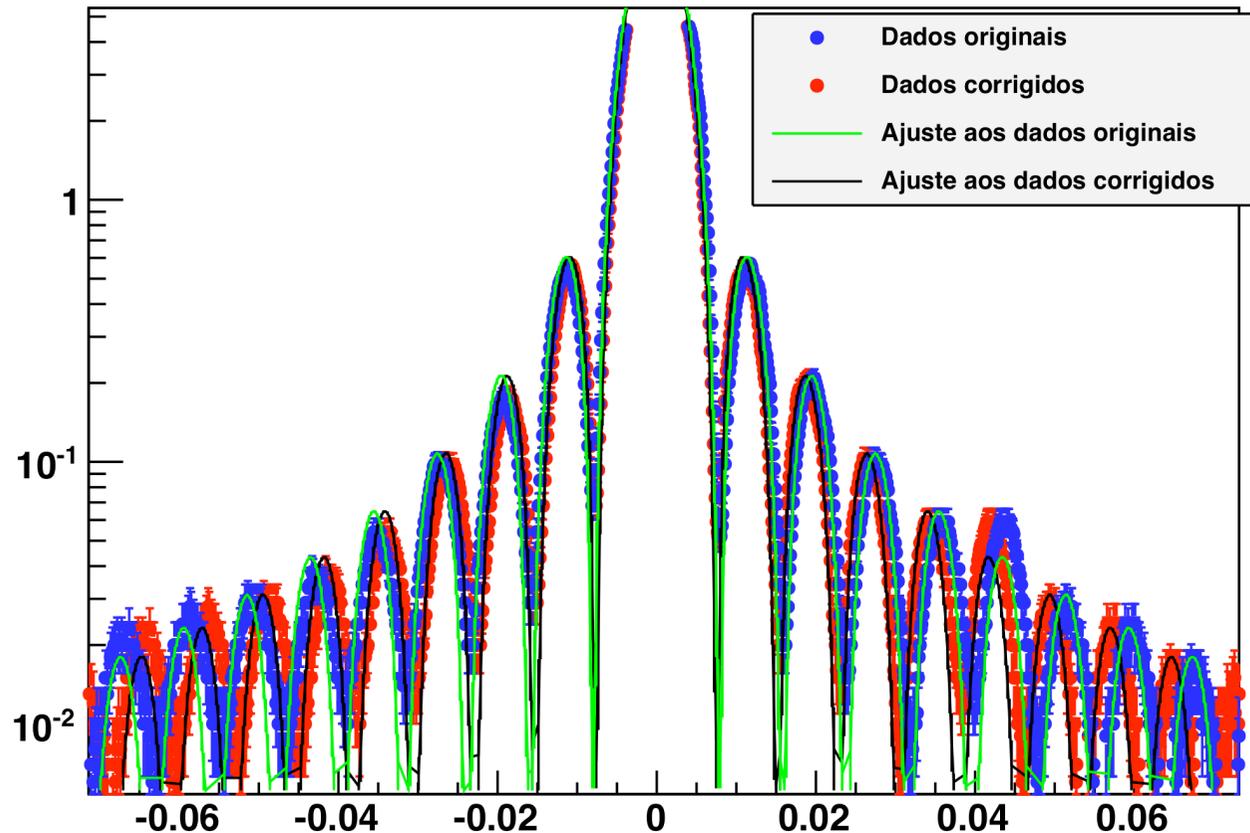
$\Delta x = 6 \text{ mm}$
 $\Delta y = -0.1 \text{ mm}$

$$d_{orig} = 79.3 \pm 0.3 \mu\text{m} \quad X_{red}^2 = 4.2$$

$$d_{corr} = 82.4 \pm 0.3 \mu\text{m} \quad X_{red}^2 = 4.3$$

Resultados

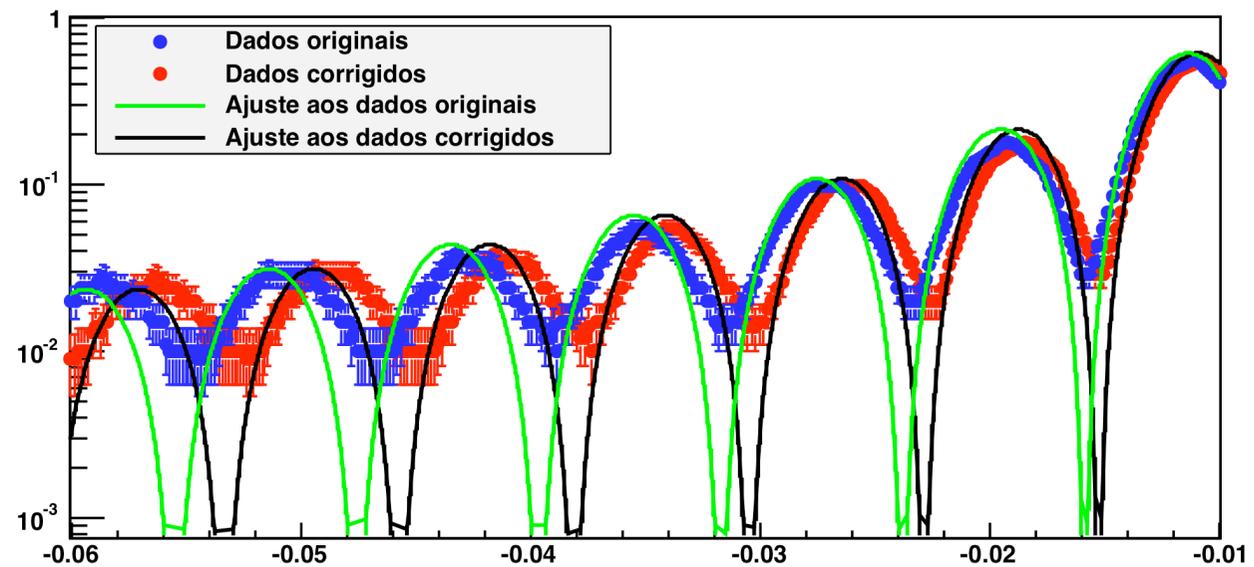
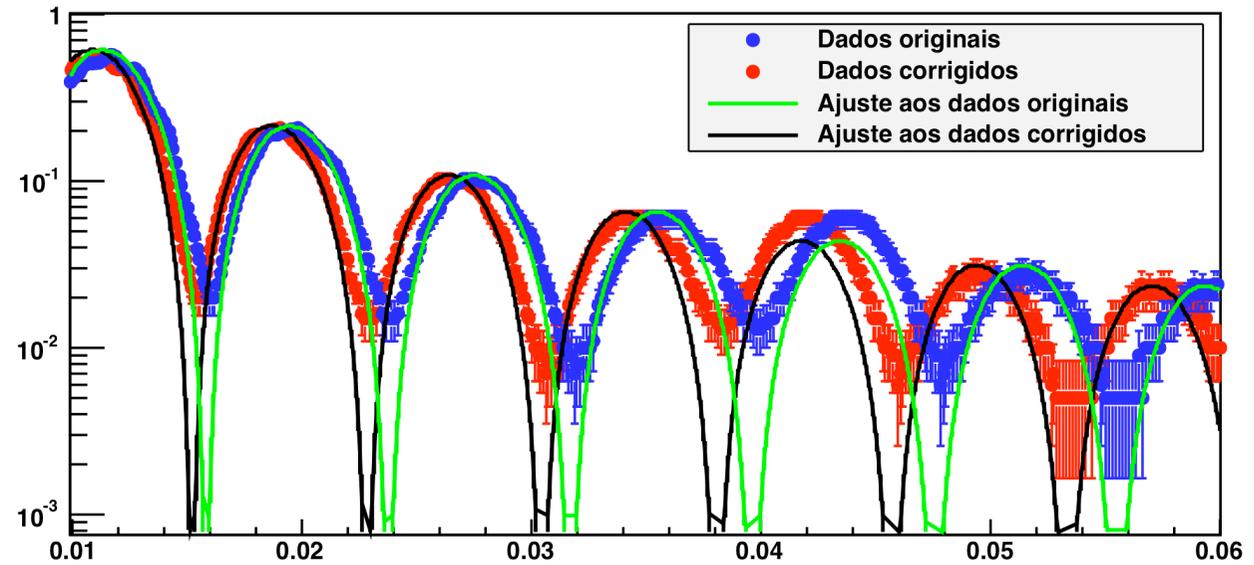
Efeito significativo. Além das incertezas envolvidas. **Depende de cada montagem.**



Resultados

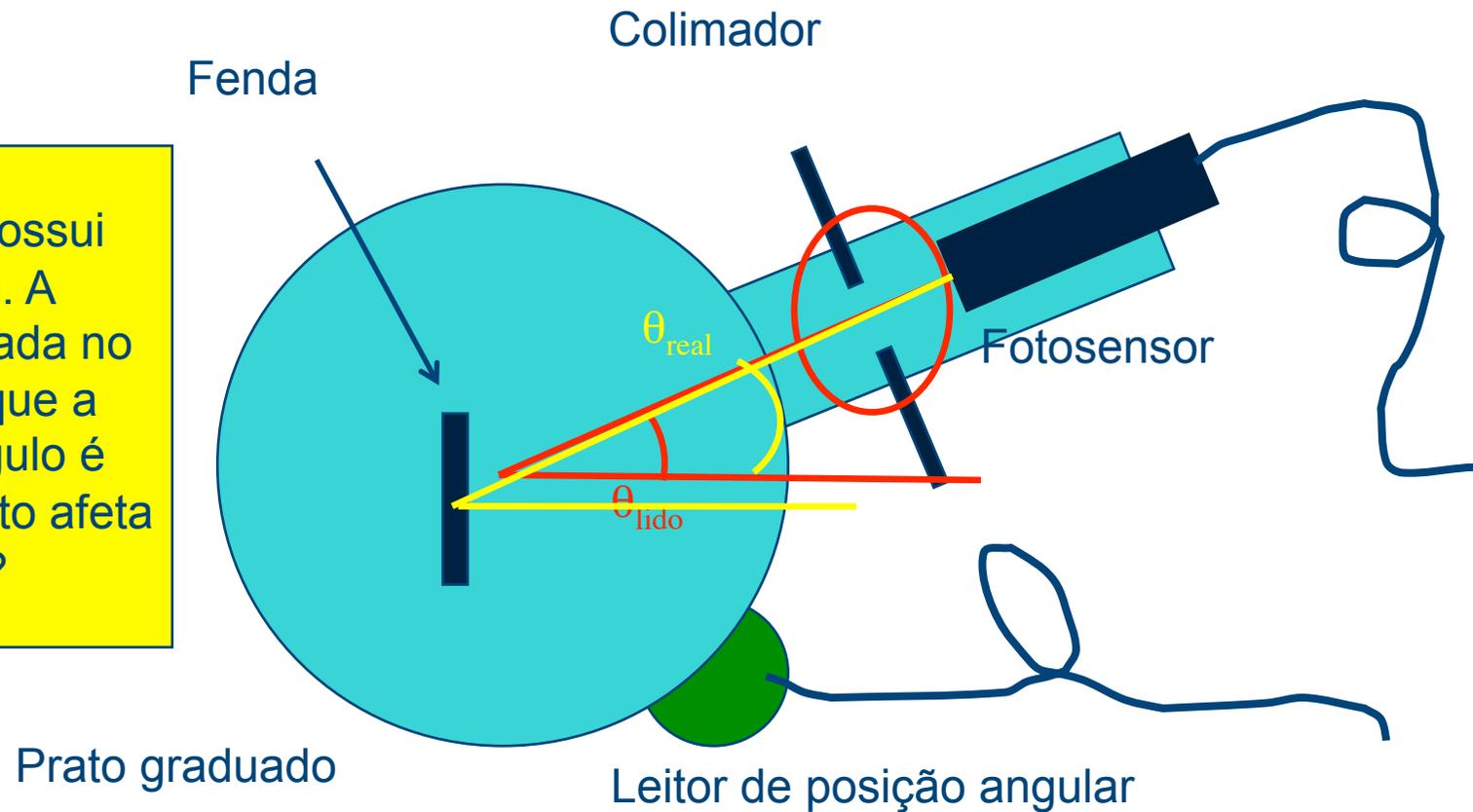
$$d_{orig} = 79.3 \pm 0.3 \mu m \quad X_{red}^2 = 4.2$$

$$d_{corr} = 82.4 \pm 0.3 \mu m \quad X_{red}^2 = 4.3$$



Situação II: Colimador finito

O Colimador possui largura finita. A expressão utilizada no ajuste supõe que a medida do ângulo é pontual. Como isto afeta os dados?



Como implementar estas correções?

- Largura do colimador
 - Supondo que o colimador tenha uma abertura angular de δ .
 - A luz medida no sensor corresponde à soma das intensidades sobre todos os ângulos entre $\theta - \delta/2$ até $\theta + \delta/2$.

$$I(\theta) = I_0 \left(\frac{\sin(b \sin \theta)}{b \sin \theta} \right)^2$$

$$b = \frac{\pi d}{\lambda}$$



$$I(\theta) = I_0 \int_{\theta - \delta/2}^{\theta + \delta/2} \left(\frac{\sin(b \sin \alpha)}{b \sin \alpha} \right)^2 d\alpha$$

Como implementar estas correções?

- Outros efeitos?
 - Calibração do zero da medida de ângulo?
 - O zero de leitura não é exatamente zero
 - Luz de fundo?
 - Uma constante é razoável?

$$I(\theta) = I_0 \int_{\theta - \delta/2}^{\theta + \delta/2} \left(\frac{\sin(b \sin(\alpha + \theta_0))}{b \sin(\alpha + \theta_0)} \right)^2 d\alpha + f$$

$$I_0 = (11.9 \pm 0.2), f = (4.8 \pm 0.2) \cdot 10^{-3}$$

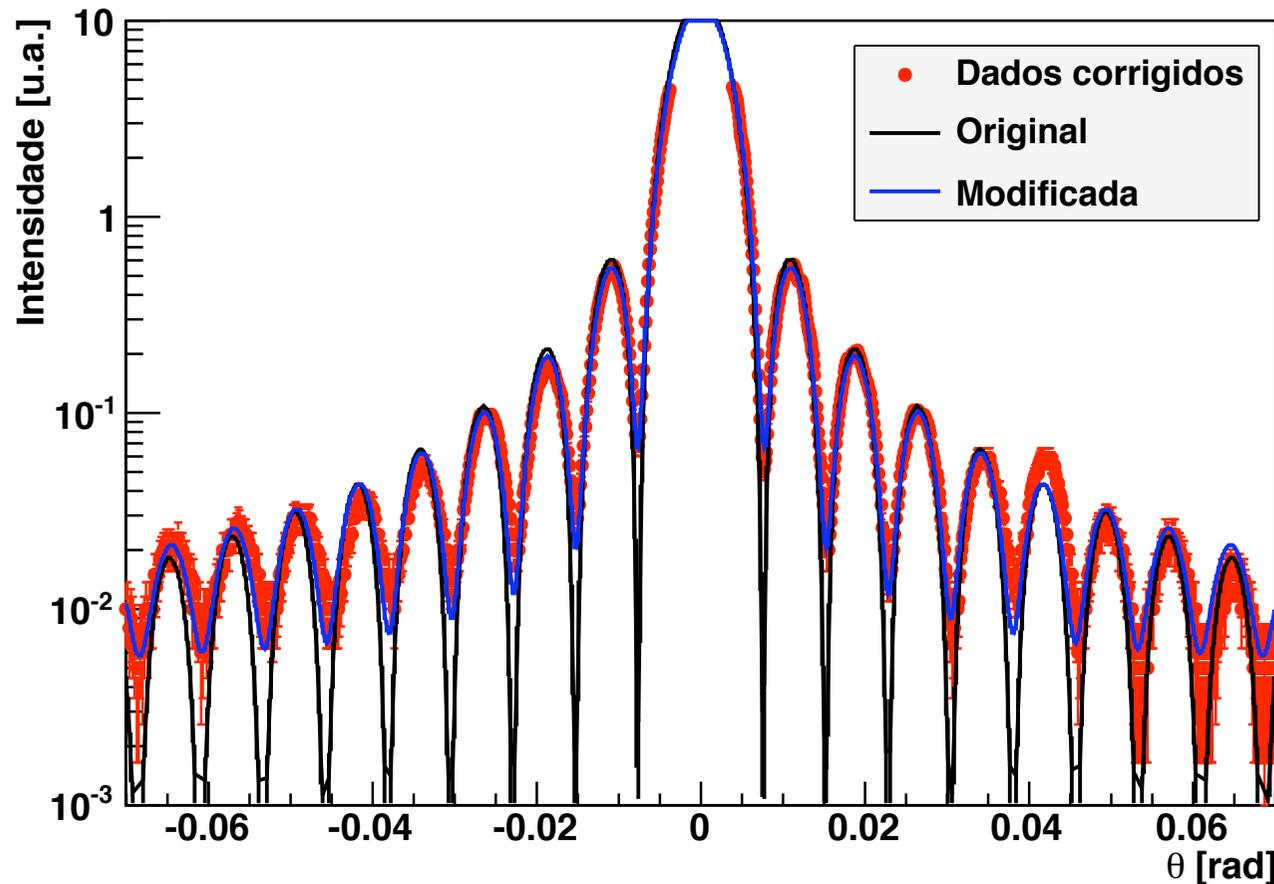
$$d = (82.6 \pm 0.3) \mu\text{m}$$

$$\delta = (0.109 \pm 0.001)^\circ$$

$$\theta_0 = (-5.7 \pm 0.3) \cdot 10^{-5}^\circ$$

$$\chi_{\text{red}}^2 = 1.17$$

$$I(\theta) = I_0 \int_{\theta - \delta/2}^{\theta + \delta/2} \left(\frac{\sin(b \sin(\alpha + \theta_0))}{b \sin(\alpha + \theta_0)} \right)^2 d\alpha + f$$



$$I_0 = (11.9 \pm 0.2), \quad f = (4.8 \pm 0.2) \cdot 10^{-3}$$

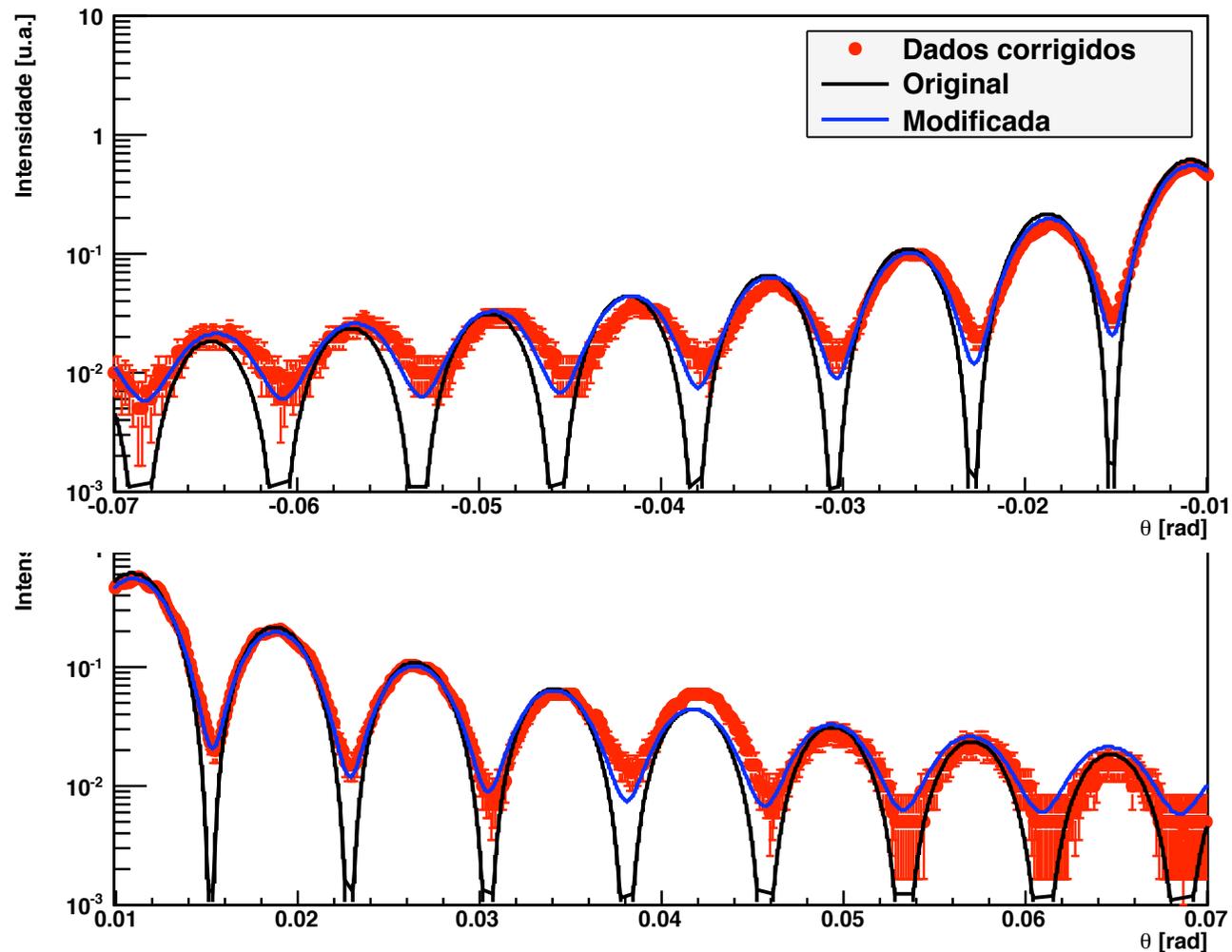
$$d = (82.6 \pm 0.3) \mu\text{m}$$

$$\delta = (0.109 \pm 0.001)^\circ$$

$$\theta_0 = (-5.7 \pm 0.3) \cdot 10^{-5}^\circ$$

$$\chi_{\text{red}}^2 = 1.17$$

$$I(\theta) = I_0 \int_{\theta - \delta/2}^{\theta + \delta/2} \left(\frac{\sin(b \sin(\alpha + \theta_0))}{b \sin(\alpha + \theta_0)} \right)^2 d\alpha + f$$



São apenas hipóteses...

- Como checar a correção de ângulo? É fato experimental e induz em erro sistemático.
 - Dados PRECISAM ser corrigidos
 - Mas como ter certeza se estou corrigindo de forma correta e não estou criando um outro erro sistemático?
- Os dados foram ajustados segundo as seguintes hipóteses
 - Colimador possui abertura finita
 - Luz de fundo, calibração do zero, medida de ângulo...
 - **Hipóteses necessitam de testes experimentais sistemáticos para serem confirmadas. Outros efeitos podem estar presentes.**

Experiência II

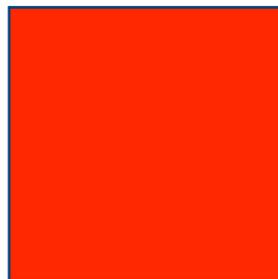
Óptica Geométrica e Física

- Objetivos – Estudar alguns fenômenos de óptica física e geométrica
 - Estudo de lentes simples, sistemas de lentes e construção de imagens
 - Interferência e difração
 - Computador óptico
 - Análise de Fourier bi-dimensional
 - Processamento de imagens

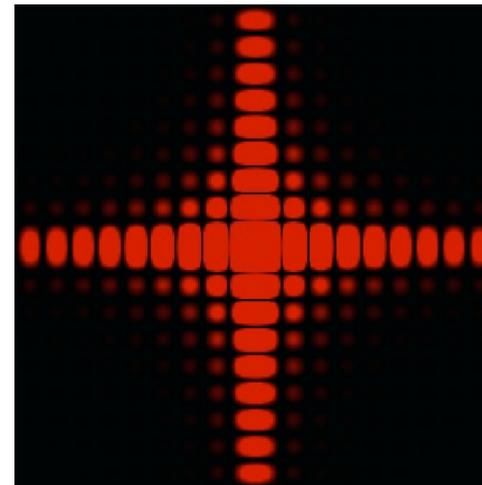
Difração e transformada de Fourier

- A figura de difração está relacionada à transformada de Fourier do objeto iluminado

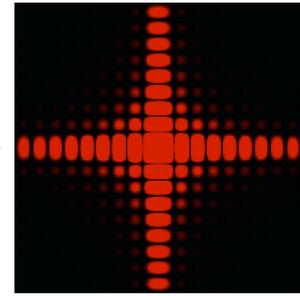
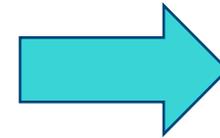
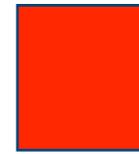
$$\hat{E}(\vec{R}) = \frac{e^{jkR}}{R} \int E_0(x,y) e^{-j(k_x x + k_y y)} dx dy$$



Objeto



Difração



Freqüências espaciais

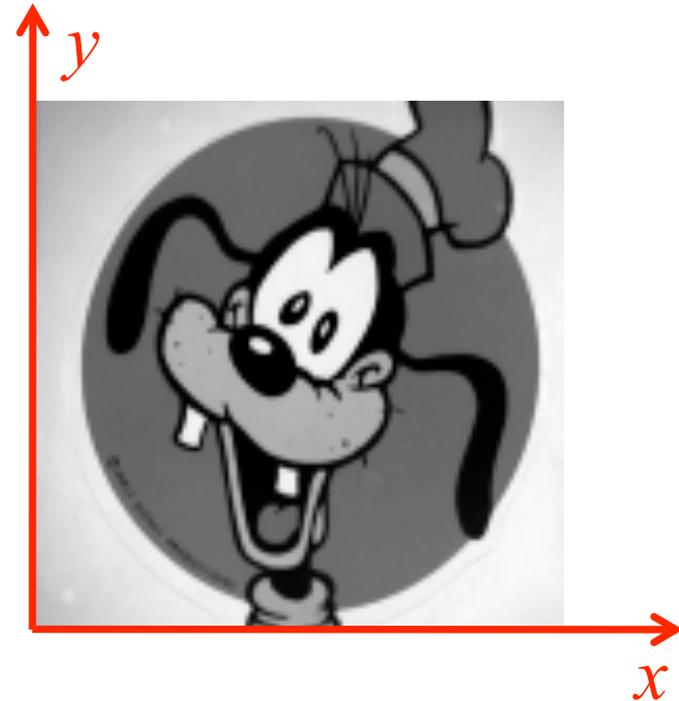
- A intensidade luminosa em uma dada posição está relacionada às intensidades para cada freqüência espacial

$$\hat{E}(\vec{R}) \rightarrow E(R_x, R_y) \rightarrow E(k_x, k_y)$$

$$k = \frac{2\pi}{\lambda} \quad \begin{cases} k_x = k \sin \theta \cos \phi \\ k_y = k \sin \theta \sin \phi \end{cases}$$

Transformada de Fourier (F.T.) de uma imagem

- Seja uma imagem bi-dimensional qualquer. Para simplificar, vamos pensar em uma imagem monocromática
- Podemos representar qualquer ponto na imagem por uma intensidade luminosa $I(x,y)$

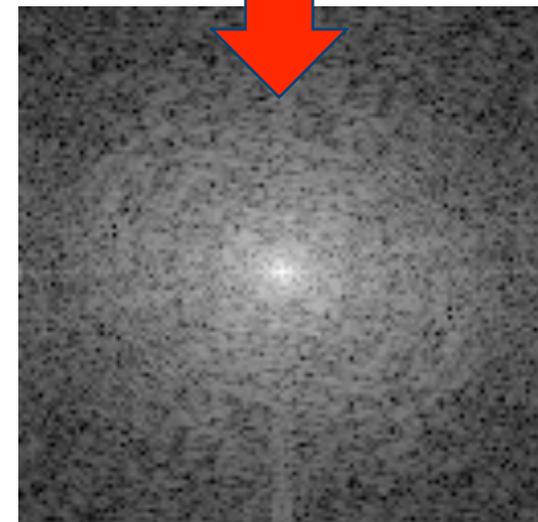
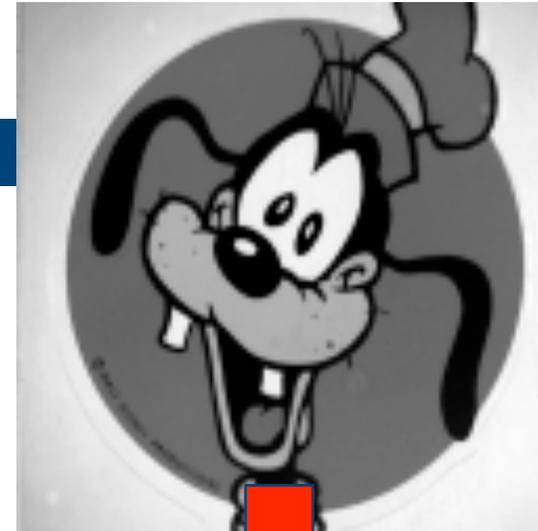


Transformada de Fourier (F.T.) de uma imagem

- No caso bi-dimensional, basta decompor em duas freqüências, uma para cada dimensão da imagem

$$c_{nm} = \frac{1}{2\pi} \int_{-\pi}^{\pi} I(x,y) e^{-j(nx+my)} dx dy$$

- Neste caso, ao invés de fazer um gráfico unidimensional, a transformada de Fourier corresponde a um gráfico bi-dimensional cujo valor no 3º eixo corresponde a y .

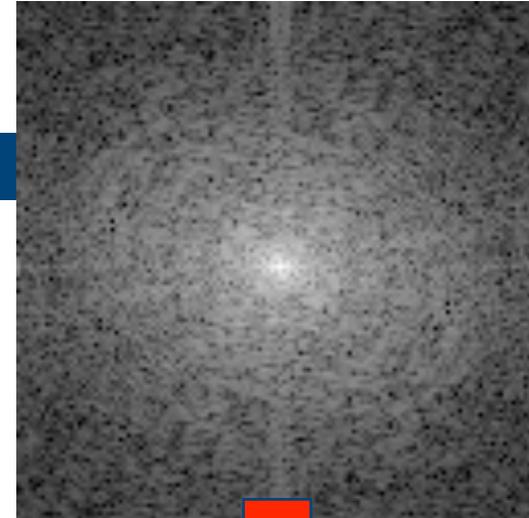


Transformada inversa

- Se eu conheço c_{nm} eu posso recuperar a informação de intensidade espacial através de

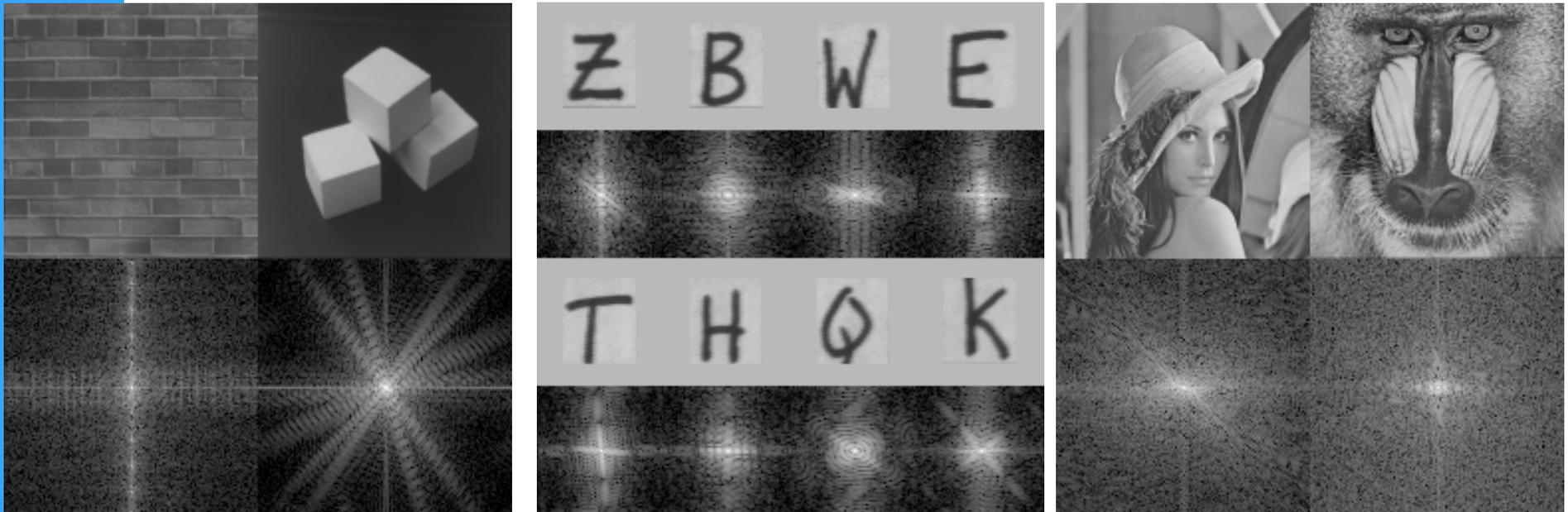
$$I(x,y) = \sum_{n=-\infty}^{\infty} \sum_{m=-\infty}^{\infty} c_{nm} e^{j(nx+my)}$$

- Isto é chamado transformada inversa de Fourier.



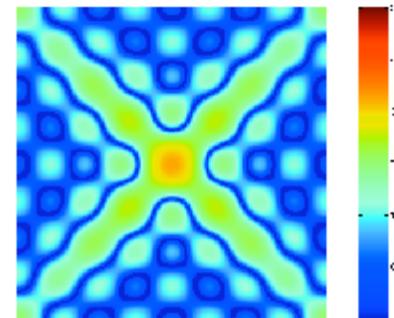
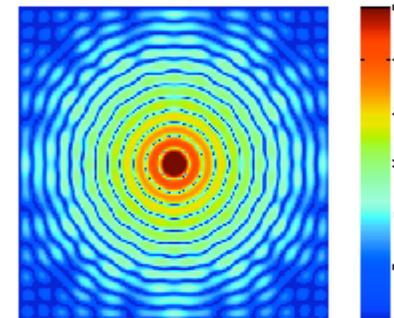
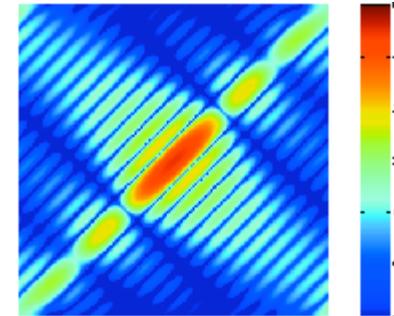
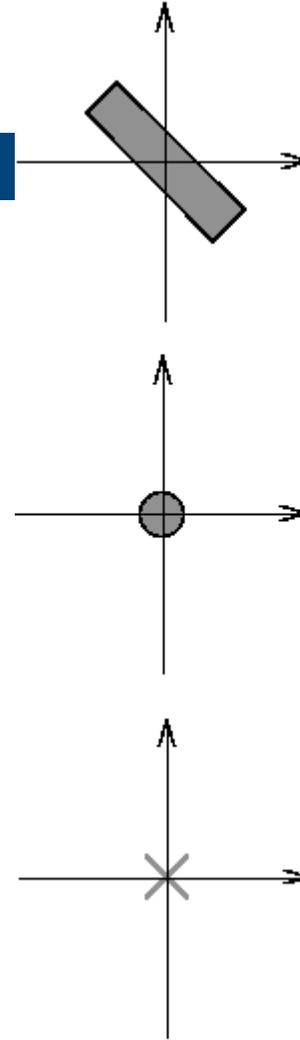
Algumas transformadas de Fourier

- Imagens do site: <http://www.cs.unm.edu/~brayer/vision/fourier.html>



Padrões possuem estruturas evidentes

- Em uma foto, em geral, há padrões bem definidos que aparecem de forma clara na T.F.
- Dependendo da imagem, é mais fácil remover o padrão da T.F. do que da própria foto.

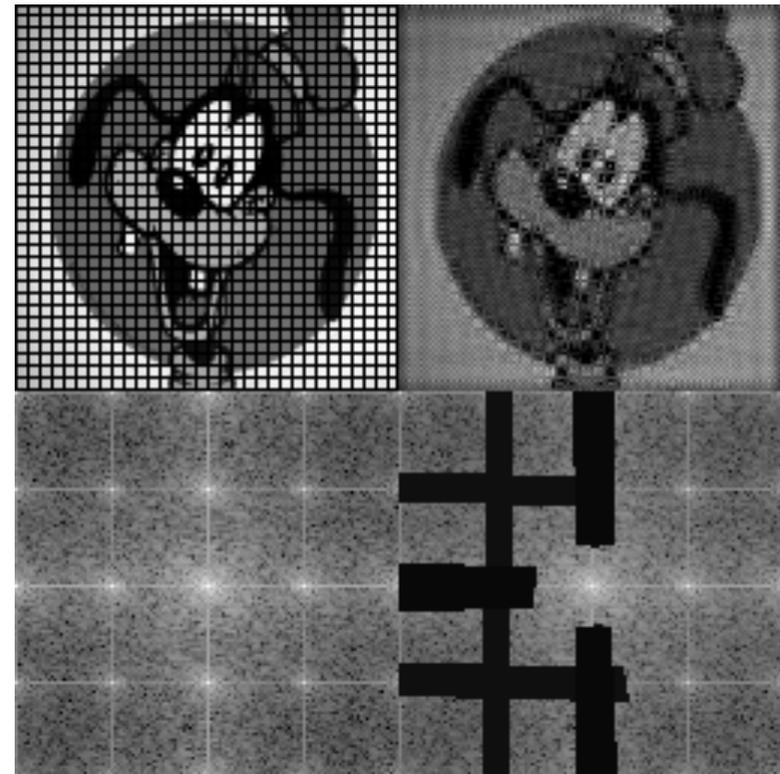


O uso de transformadas de Fourier como método de edição de imagens

- Em algumas circunstâncias, o uso da F.T. pode ser bastante útil na edição de imagens
- Por exemplo:
 - Remoção de ruídos e artefatos
 - Quando estes possuem frequência muito bem definida, sendo bem localizada na F.T.
 - Remoção de padrões
 - Por exemplo, uma cerca pode ter um padrão de frequências bem definidas.
 - Filtros de efeitos especiais
 - A remoção de algumas frequências pode criar efeitos interessantes

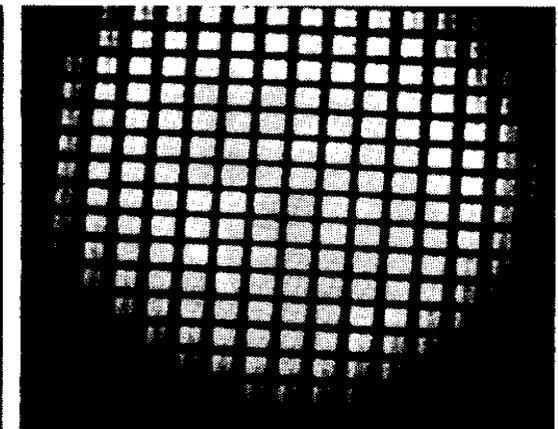
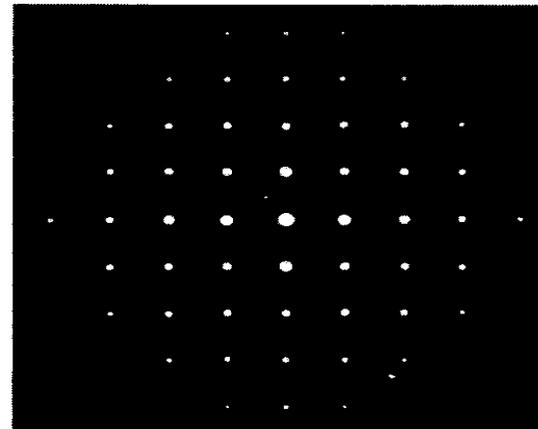
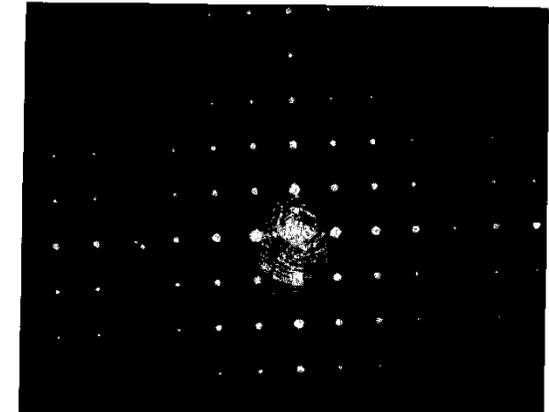
Alguns exemplos:

- Filtro para fazer contorno
 - Neste caso, remove-se as baixas freqüências
- Aumento de contraste
 - Neste caso, amplia-se as altas freqüências, que amplificam as bordas
- Remoção de sombras
 - Neste caso, a sombra possui estrutura muito característica em freqüência
- Outros métodos
 - Por exemplo, remoção de uma estrutura espúria



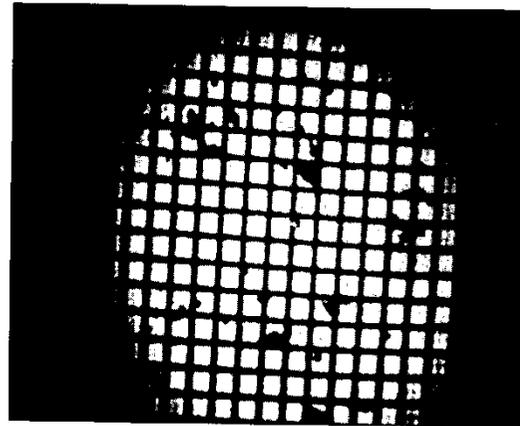
Um outro exemplo: impurezas em uma grade

- Grade com sujeiras
- Filtro para observar somente a grade

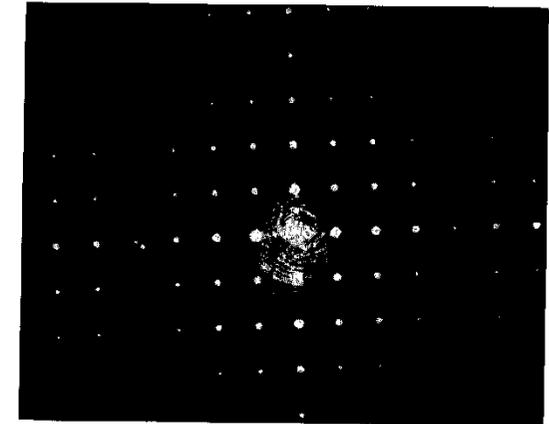


Um outro exemplo: impurezas em uma grade

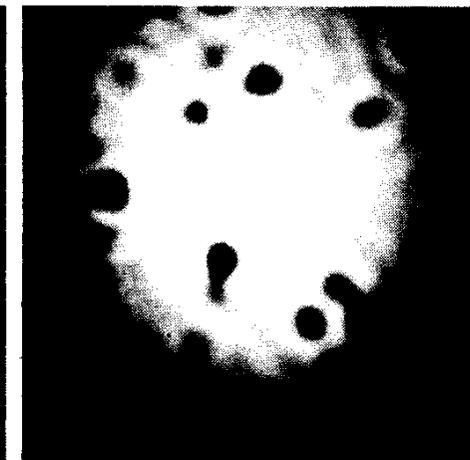
- Grade com sujeiras
- Filtro para observar somente a grade
- Filtro para observar somente a sujeira



(a)

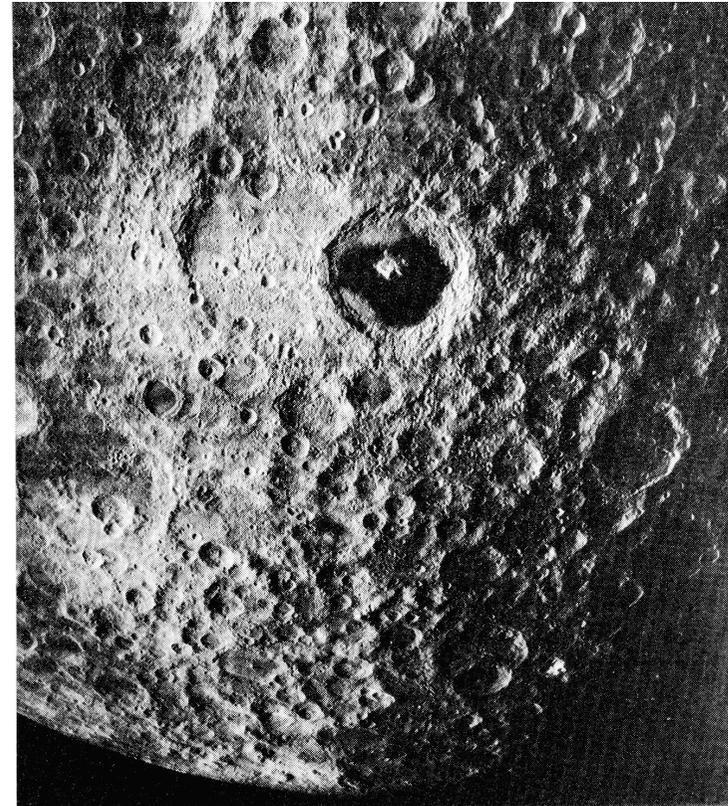
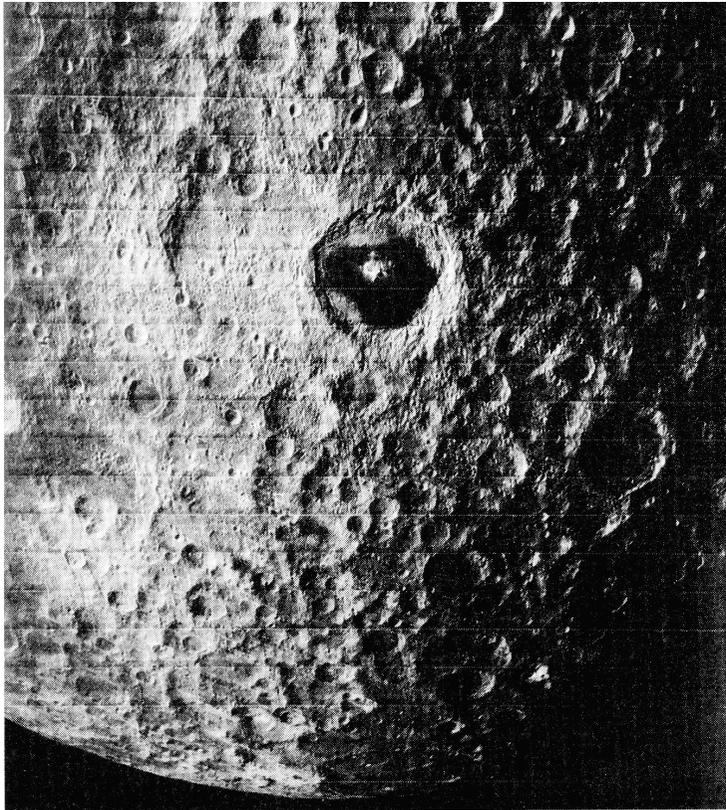


(b)



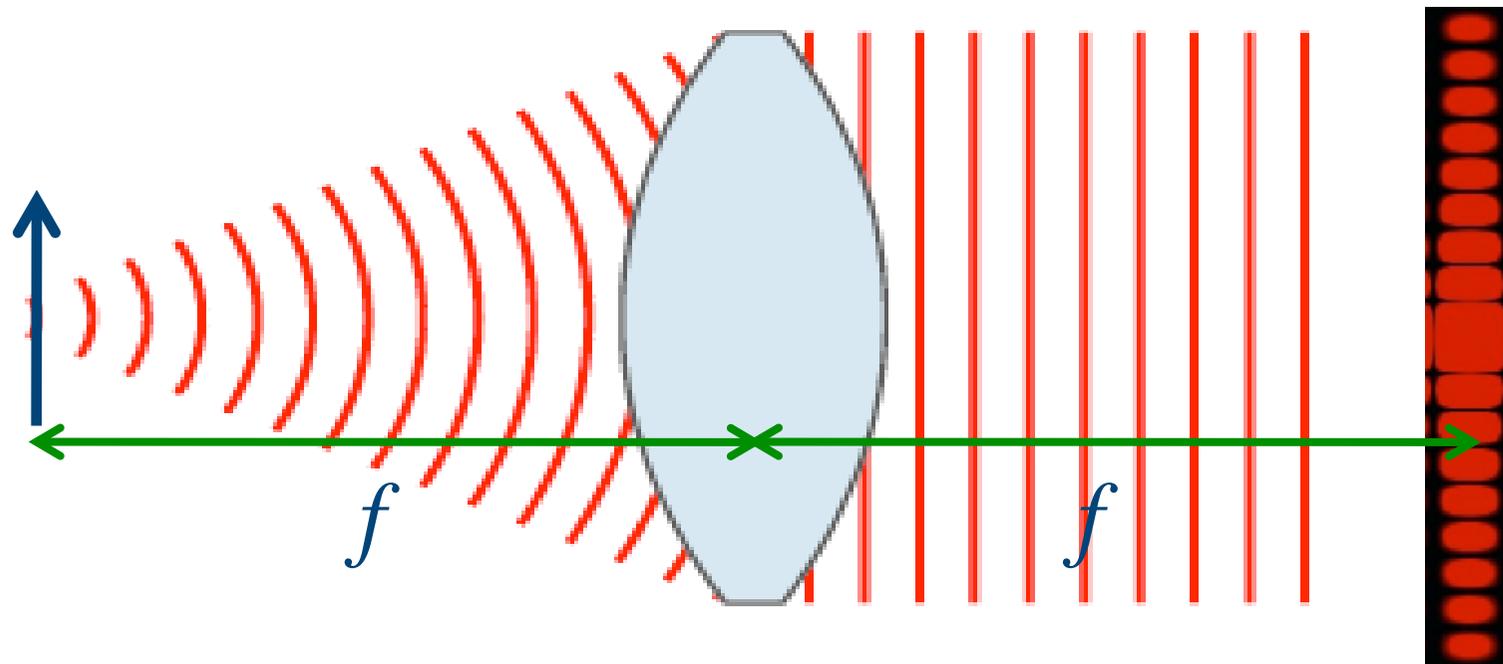
Aperfeiçoamento de imagens

- Foto da lua antes e depois de filtragem



Lente no formalismo de Fourier

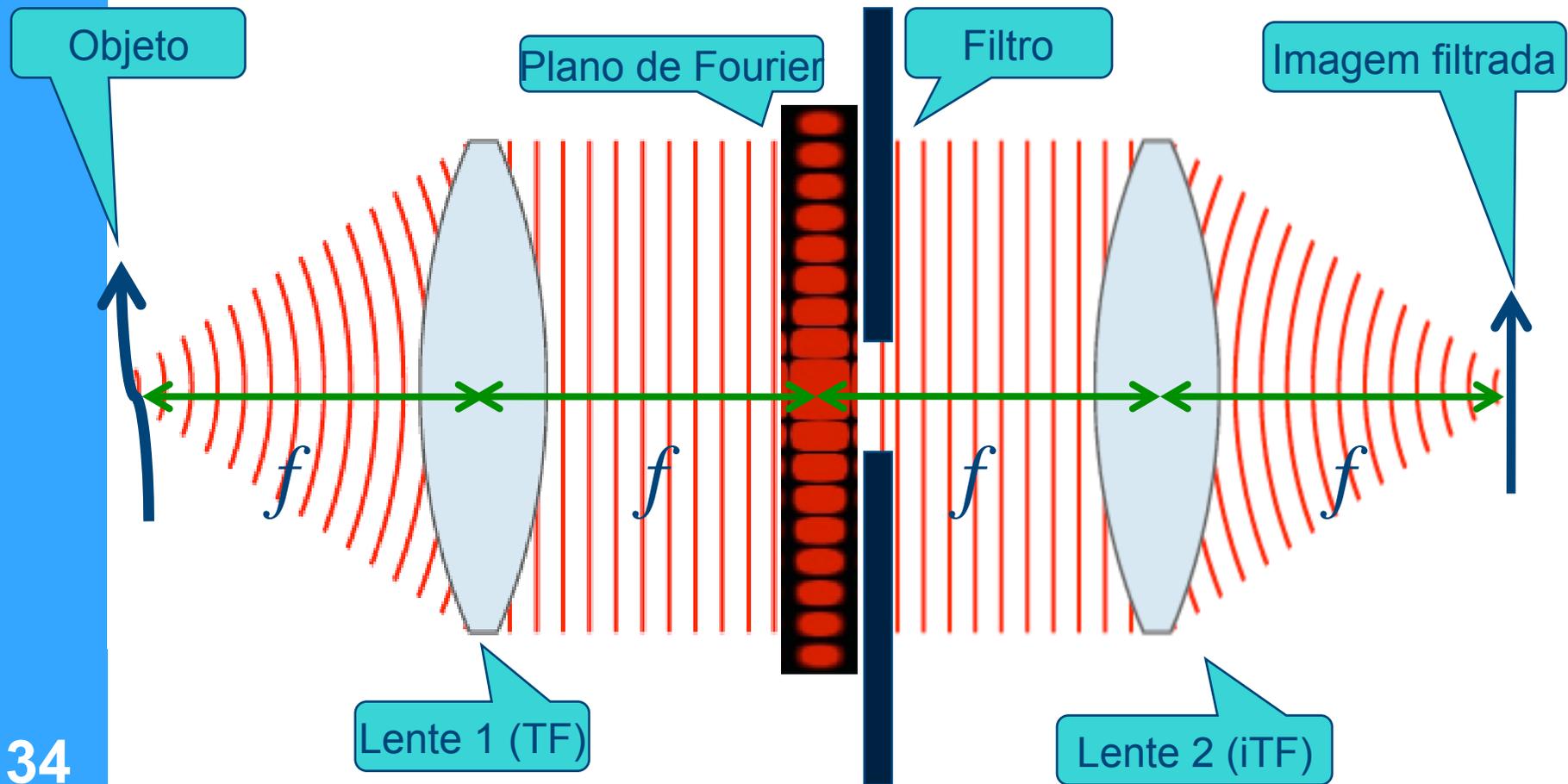
- No formalismo de Fourier, pode-se demonstrar (ver Hecht, cap. 10) que, colocando um objeto no plano focal de uma lente, a figura no plano focal corresponde à transformada de Fourier (figura de difração) do objeto.



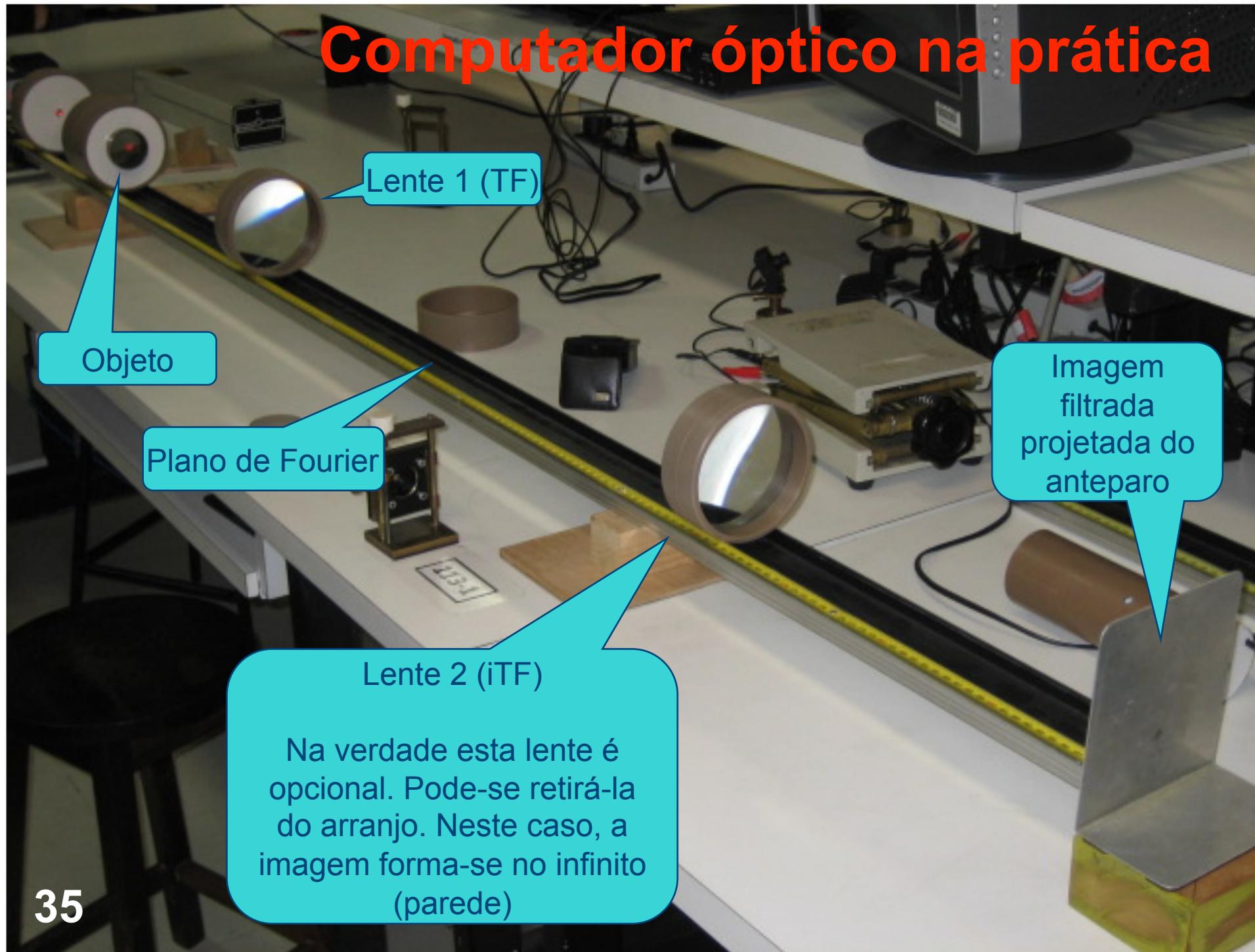
Lente no formalismo de Fourier

- No formalismo de Fourier, pode-se demonstrar (ver Hecht, cap. 10) que, colocando um objeto no plano focal de uma lente, a figura no outro plano focal corresponde à transformada de Fourier (figura de difração) do objeto.
- Podemos usar este fato para construir um computador óptico
 - Colocamos um objeto no ponto focal de uma lente
 - No outro plano focal temos a transformada de Fourier do objeto
 - Podemos manipular esta transformada (por exemplo, anteparos para cortar algumas frequências)
 - Utilizamos esta TF filtrada como objeto para outra lente
 - A imagem no plano focal da outra lente é a T.F. Da T.F. filtrada, ou seja, a imagem do objeto após filtrarmos algumas frequências

Computador óptico



Computador óptico na prática



Criação do objeto

Laser

Sistema para aumentar o diâmetro do Laser para iluminar uniformemente o objeto

Lente $f = 1 \text{ cm}$

Lente $f = 20 \text{ cm}$

Objeto

Computador óptico ajustado

Objeto

Lente 1 (TF)

Plano de Fourier

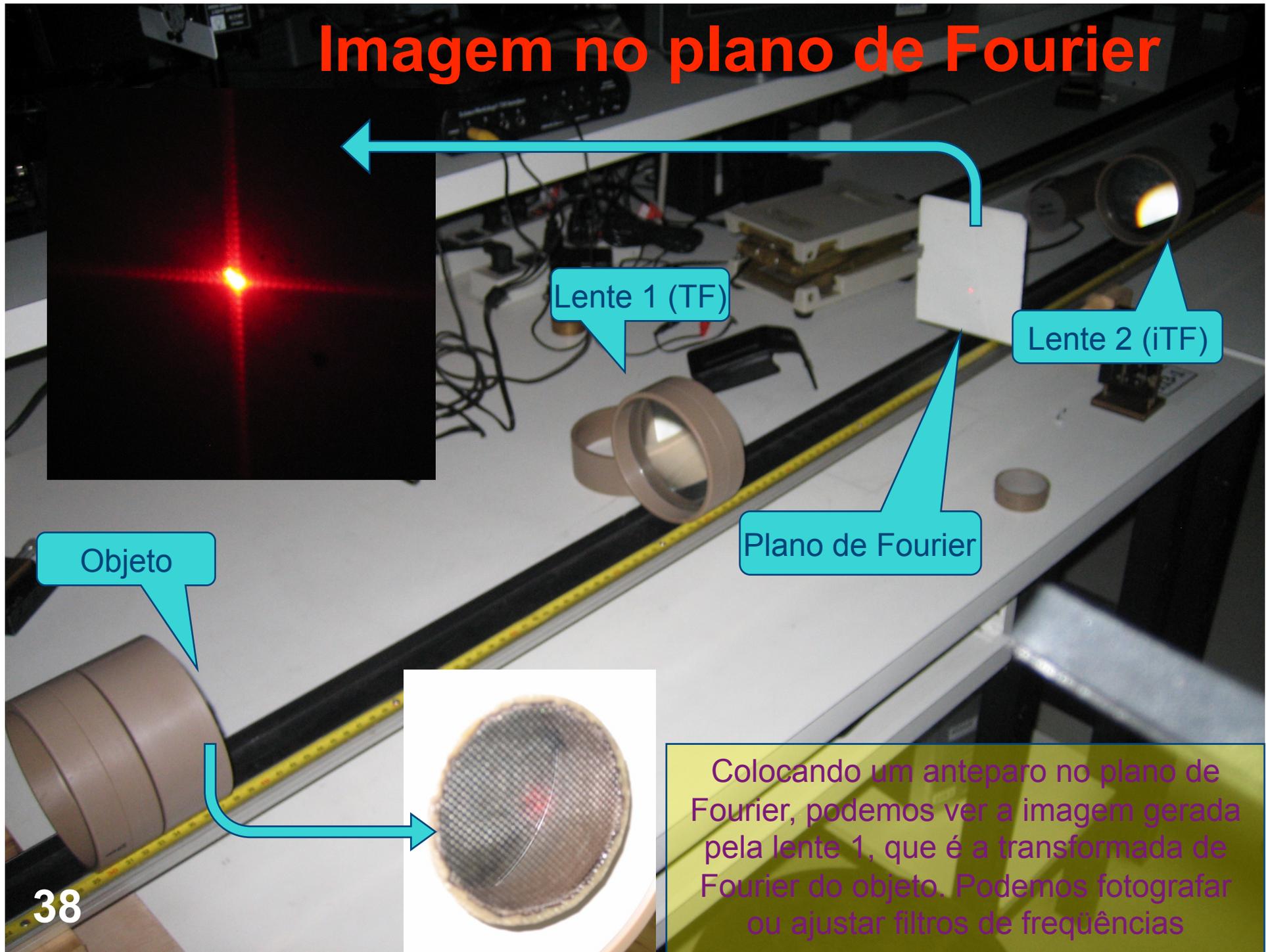
Imagem filtrada projetada do anteparo

Lente 2 (iTF)

Na verdade esta lente é opcional. Pode-se retirá-la do arranjo. Neste caso, a imagem forma-se no infinito (parede)

Para as lentes de Fourier (1 e 2) usaremos lentes de distância focal ~ 40 cm. Assim, a distância entre elas deve ser ~ 80 cm. O plano de Fourier está no meio delas. O objeto deve ser colocado no plano focal da lente 1 e a imagem é formada no plano focal da lente 2

Imagem no plano de Fourier



Atividades da semana

- Dois conjuntos de atividades diferentes
 - Grupo A
 - Montar o computador óptico e obter imagens diversas, a partir de filtros simples
 - Mais dificuldade experimental
 - Grupo B
 - Estudar mais detalhadamente as correções nas figuras de difração obtidas na semana passada
 - Mais dificuldade de análise

Atividades da semana (grupo A)

- Montar o computador óptico
 - Objetivos: Acostumar com o uso do computador óptico, sentir as dificuldades de montagem, principalmente no alinhamento e ajuste do diâmetro do laser
 - Lentes para aumentar o diâmetro do feixe de laser
 - Objetos
 - Lentes para a transformada e transformada inversa
 - Anteparo para visualização de imagens
 - Alinhamento é crítico. Tomem cuidado. Em geral são necessários ajustes finos para cada objeto estudado

Atividades da semana (grupo A)

- Usando como objeto uma fenda simples (do slide usado semana passada)
 - Posicione o objeto adequadamente no sistema, de forma a ser iluminado pelo feixe de laser
 - Procure, no plano focal da lente 1 (TF), a transformada de Fourier (figura de difração) do objeto. Fotografe.
 - Procure, no plano focal da lente 2 (ITF), a transformada inversa de Fourier (imagem da fenda). Fotografe.
 - Se necessário, retire a lente 2 e vislumbre a imagem formada a grandes distâncias.
- Resumindo: você vai precisar de imagens do:
 - Arranjo experimental
 - Do objeto, da transformada de Fourier e da transformada inversa (imagem)

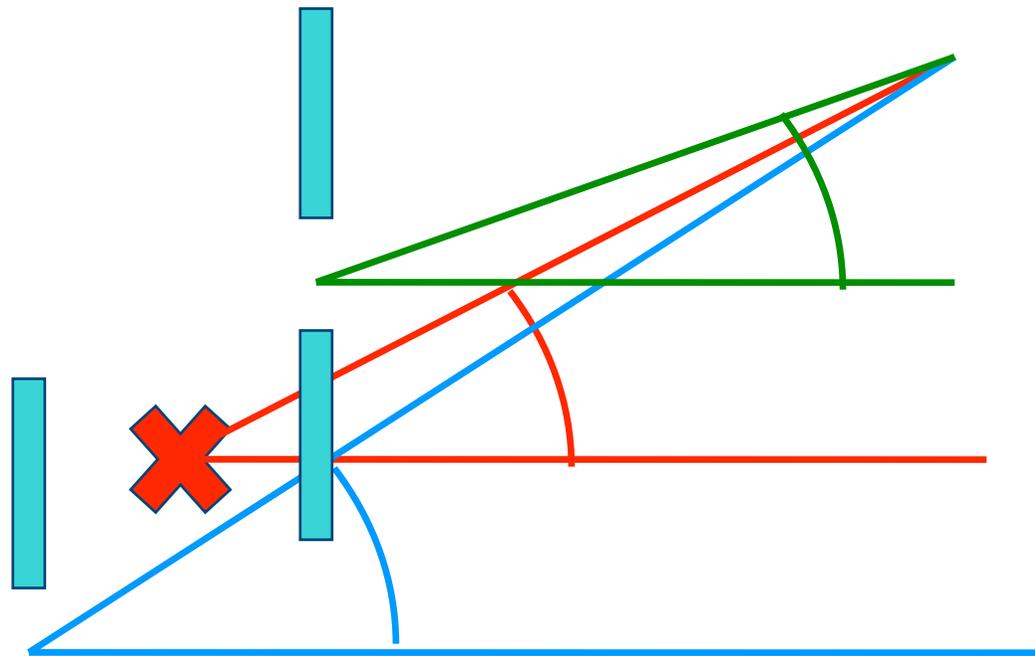
Atividades da semana (grupo A)

- Troque o objeto de uma fenda para uma grade.
 - Observe, e fotografe, novamente as figuras geradas
 - Descubra qual é o filtro, a ser aplicado na transformada de Fourier, capaz de eliminar as linhas verticais da imagem formada.
 - Aplique este filtro na transformada de Fourier
 - Fotografe a imagem filtrada
 - Agora aplique um filtro que elimine os cantos vivos da grade, tornando-os arredondados. Repita o procedimento acima.
- Discuta todos os resultados obtidos.

Atividades da semana (grupo B)

- Com o mesmo arranjo da semana passada, e usando a mesma fenda como objeto, medir espectro de difração para as situações:
 - Duas medidas de posição da fenda
 - Duas medidas com fenda girada de 180° uma em relação à outra
 - Testar a hipótese de deslocamento em relação ao centro.
 - Pelo menos 4 colimadores de larguras diferentes
 - Testar a hipótese do mínimo de difração não ser nulo
 - Ajustar os espectros com expressões apropriadas e verificar a validade das hipóteses.

Porque medir a 180°?



Girando a fenda de 180 graus os desalinhamentos terão o efeito contrário e, se as correções estiverem corretas, as duas medidas devem coincidir dentro das incertezas

Porque medir com vários colimadores?

