

Conteúdo de hoje

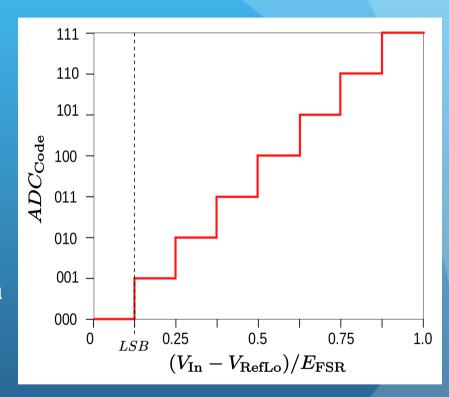
- ADC's
- Sensores, shields, bibliotecas
- Interface RS232 e enviando dados ao computador
 - Vou valar sobre isto somente na oficina mas os slides estão disponíveis.
- A memória do ATMEGA
 - FLASH, EEPROM e RAM

ADC - Analog to Digital Converter

- É um dispositivo que converte uma grandeza analógica (em geral tensão elétrica) em uma grandeza digital
 - DAC Digital to Analog Converter faz o oposto
- Converter um sinal analógico em digital envolve vários conceitos
 - Resolução
 - Razão sinal para ruído
 - Jitter
 - Taxa de amostragem
 - Linearidade
 - Range dinâmico (número efetivo de bits)
 - Etc.

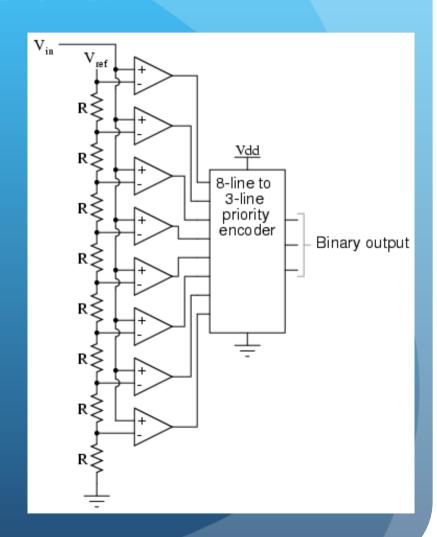
Resolução do ADC

- Quantidade de valores discretos que podem ser gerados pelo ADC
 - Em geral dado em número de bits
 - Ex: 10 bits de resolução podem gerar 1024 valores diferentes para a grandeza analógica
- ADC do Arduino UNO tem 10 bits de resolução.



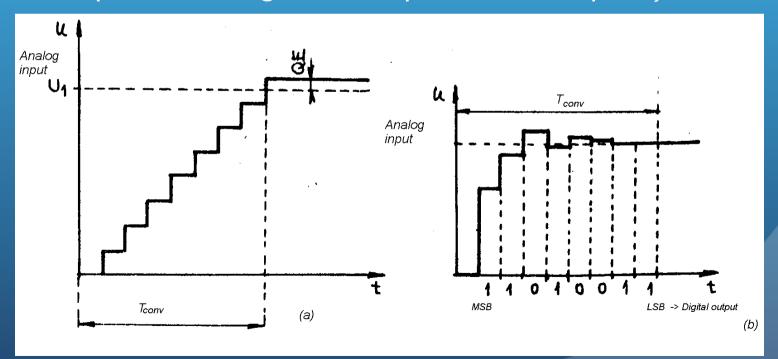
Como um ADC funciona

- Muitas técnicas diferentes
 - FLASH ADC muito rápido mas muito caro e baixa resolução (muitos componentes)
 - Sigma-Delta Integra-se o sinal e compara-se com terra
 - Dual-slope Carga e descarga de um capacitor (mede-se o tempo de descarga)



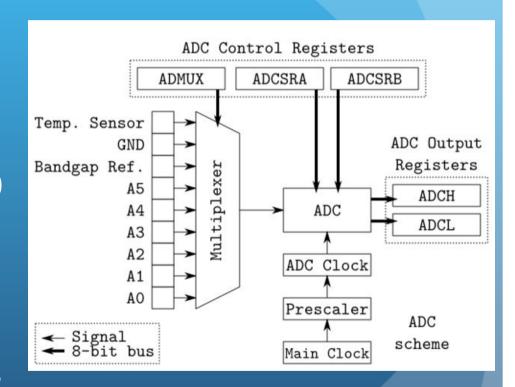
Como um ADC funciona - aproximações sucessivas

- Liga o bit mais significativo e compara ao valor analógico
 - Decide-se se este bit é 0 ou 1
- Vai para o bit seguinte e repete-se a comparação



ADC no Arduino

- Aproximações sucessivas de 10 bits
- Uma conversão de ADC leva cerca de 100 μs.
- Arduino possui 6 ADCS (A0 A5)
 - Na verdade possui um só que é multiplexado internamente
 - Não é possível ler simultaneamente 2 canais diferentes



Funções

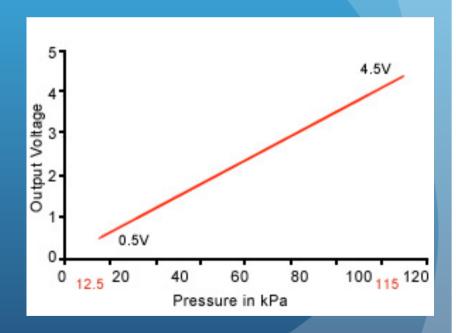
- analogRead(ADC) Converte e lê o valor analógico no pino ADC
- analogReference(valor) seta o valor de referência para fundo de escala do ADC.
 - DEFAULT Valor padrão da placa de Arduino (5.0 ou 3.3V)
 - INTERNAL Valor interno da ATMEGA (1.1 ou 2.56V)
 - INTERNAL1V1 1.1V (somente Arduino MEGA)
 - INTERNAL2V56 2.56V (somente Arduino MEGA)
 - EXTENAL Valor aplicado no pino AREF (0 < V< 5V)

Sensores

 Um equipamento que transforma uma quantidade física em uma quantidade elétrica (em geral, tensão elétrica)

 Em geral um sensor precisa ser montado em um circuito elétrico para funcionar

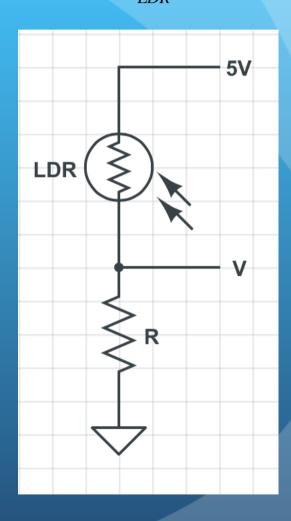




Ex: Foto-resistor

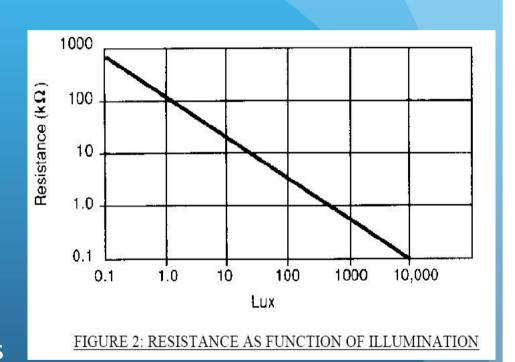
- O LDR (Light Dependent Resistor) é um resistor feito de um material no qual a resistência depende da quantidade de luz incidente
- Pode ser usado como sensor de luz
 - Circuito elétrico simples
 - Medindo V podemos determinar a resistência do LDR

$$V = 5\frac{R}{R_{IDR} + R}$$



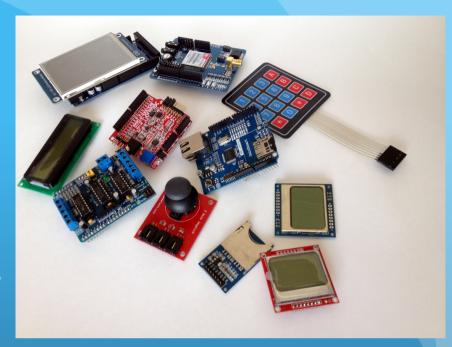
Calibração

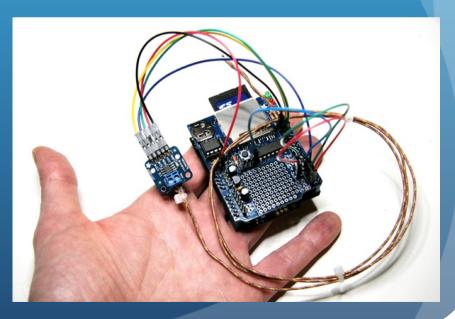
- Depois de medir a tensão queremos determinar a quantidade de luz incidente no LDR
- Calibração do sensor
 - Fornecido pelo fabricante (datasheet)
 - Ou nós mesmos fazemos



Shields

- Placas com circuitos elétricos que podem ser conectadas diretamente no Arduino para realizar tarefas específicas
 - Sensores
 - Telas de LCD
 - Memórias
 - Atuadores (relês, botões, etc.)
- http://playground.arduino.cc/ Main/SimilarBoards#goShie





Bibliotecas

- Pacotes de programas que estendem a capacidade de programação do Arduino
 - Em geral são classes em C++ que desempenham alguma função específica
 - Controlar um "shield", tornando mais fácil o seu uso
 - Ex: NewPing -- sensor de ultrassom
 - Biblioteca já prepara toda a configuração dos pinos do shield, faz ele funcionar e já retorna a distância do sensor ao objeto
 - Ex: LiquidCristal tela de LCD
 - Facilita o envio de mensagens para uma tela de LCD sem precisarmos entender como a tela funciona a nível de circuito.

Escrevendo uma biblioteca

- Escrever uma biblioteca é escrever um código em c++
 - Em geral escreve-se uma classe. Fica mais fácil usar linguagem orientada a objetos
 - Ainda mais porque shields são objetos que você conecta no Arduino.
- Um tutorial, passo a passo, de como escrever uma biblioteca pode ser encontrado em
 - http://www.arduino.cc/en/Hacking/LibraryTutorial

Usando uma biblioteca

- Faz-se o include no cabeçalho do programa
- Instancia-se o objeto
 - Em geral faz este objeto global para poder usa-lo em todos os métodos do seu programa
- Usa-se a documentação da biblioteca para saber o que fazer.

```
NewPingExample | Arduino 1.6.1
   NewPingExample §
#include <NewPing.h>
#define TRIGGER_PIN 12
#define ECHO PIN
#define MAX_DISTANCE 200
NewPing sonar(TRIGGER_PIN, ECHO_PIN, MAX_DISTANCE);
void setup() {
void loop() {
  delay(50);
  unsigned int uS = sonar.ping();
```

Estas coisas consomem memória

- A criação de objetos, uso de variáveis, tamanho do programa, etc. consomem memória.
- Microcontroladores são muito limitados em termos de memória
 - Mais ou menos o que encontrávamos em computadores nos anos 70 e 80.
- No caso do ATMEGA328 do Arduino
 - Memória FLASH 32 kB
 - Memória EEPROM 1 kB
 - Memória RAM 2 kB
- O que são estas memórias, como usa-las?

Memória FLASH

- Utilizada para armazenar o programa
- Não volátil você pode desligar o microcontrolador que a informação não é perdida
- Leitura extremamente rápida
- Escrita muito complicada
 - Em geral a escrita é feita em grandes blocos (páginas) e precisa-se apagar primeiro a página a ser escrita
 - Inviável durante execução do programa
 - Contudo podemos gravar volumes de dados durante upload do programa para ler durante execução (PROGMEM)

Usando o PROGMEM #include <avr/pgmspace.h>

- Forma de armazenar grandes tabelas de dados na memória FLASH
 - onst dataType variableName[] PROGMEM = {};
 - onst PROGMEM dataType variableName[] = {};
- Exemplo
 - const PROGMEN float dados[] = {1.3, 4.2, 5.9, 0.6, 10.1};
- Para ler a memória use as funções da biblioteca
 - float valor = pgm_read_float_near(dados + 3);
 - Retorna o terceiro valor da tabela
- Outras funções em
 - http://www.nongnu.org/avr-libc/user-manual/ group_avr_pgmspace.html

Memória EEPROM

- Não volátil você pode desligar o microcontrolador que a informação não é perdida
- Leitura e escrita fáceis durante execução do programa
- Pode ser entendida como um pequeno hard drive para armazenar informações ao longo da execução do programa
 - EEPROM Library
 - http://www.arduino.cc/en/Reference/EEPROM
- Apenas 1kB disponível.

Biblioteca EEPROM

#include <EEPROM.h>

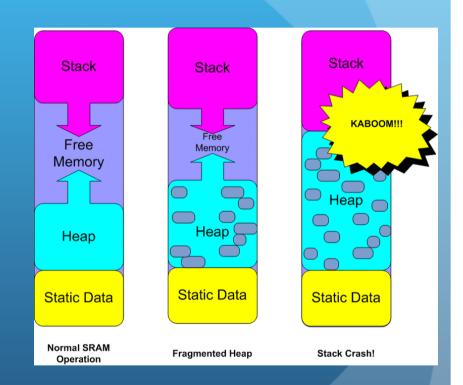
- read (add) lê um byte do endereço add na EEPROM
- write(add, valor) ou update(add, valor) grava um byte (valor) no endereço add
- get(add, objeto) restaura para objeto o conteúdo no endereço add
- put (add, objeto) grava no endereço add o conteúdo de objeto.
- EEPROM[add] Acesso à memória EEPROM como se fosse uma array

Memória RAM

- Memória volátil RESET ou power OFF apaga conteúdo
- Utilizada para armazenar variáveis, objetos, etc.
- Utilizada como pilha
- Muito pequena
 - 2kB apenas
- Falta de memória é difícil de diagnosticar. As vezes fazemos o upload do programa sem problema mas ele roda de forma estranha.

Como a RAM é organizada

- Variáveis globais e estáticas são carregadas na parte baixa da memória
- A pilha está na parte alta
- Variáveis locais são armazenadas em uma pilha local
 - É totalmente recuperada depois que saímos da função.
- Alocações dinâmicas fazem a heap crescer
 - Mesmo liberando memória, nem sempre a heap diminui, podendo colidir com a pilha



Como otimizar o uso da RAM

- Se possível use #define ou invés de variáveis globais para constantes
- Grandes volumes de dados IMUTÁVEIS podem ser gravados na memória FLASH com a diretriz PROGMEM
- Reduza tamanho de buffers em algumas bibliotecas. Não carregue bibliotecas desnecessárias.
- Evite alocações dinâmicas de memória
 - Evite comandos como o new.
- Prefira variáveis locais já que a pilha local é destruída depois que a função termina
 - Nem sempre possível.



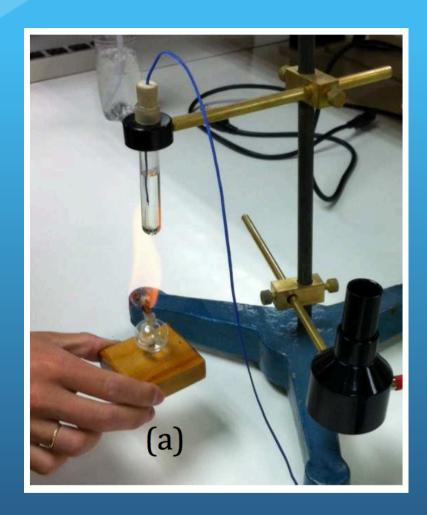
Oficinas

- Usando o ADC do Arduino para medir a temperatura
 - Criando uma biblioteca para um termômetro
- Usando uma tela de LCD de 16x2
 - Biblioteca LiquidCristal
- Automatizando um experimento em física
- Usando a porta serial para enviar dados para o computador
- Um pequeno interpretador de comandos na porta serial
- Usando a EEPROM para gravar dados

Motivação

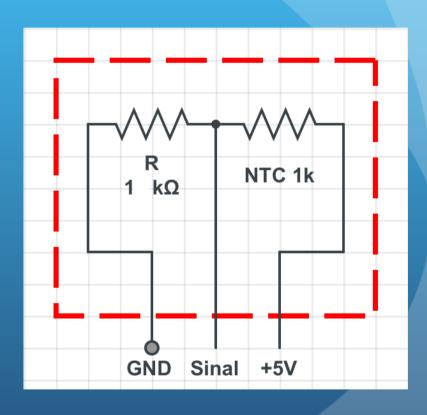
Experimento do resfriamento de um líquido

- Criar um shield para ler a temperatura do líquido.
- Criar uma biblioteca para usar este shield
- Mostrar dados em tempo com um display de LCD
- · Gravar os dados em memória
- Gerenciar o processo de um computador



Preparando o shield

- Material:
 - Termistor NTC 1k
 - Resistor sensível à temperatura
 - Resistor conhecido
 - Usar um resistor de ~ 10k
- Montagem
 - Aplicar tensão 5V no conjunto R + NTC
 - Ler voltagem em R
 - Shield tem 3 pinos
 - Use o bradboard para montar o shield



Preparando a biblioteca

- Subdiretório na pasta de bibliotecas do Arduino
 - Documentos → Arduino → libraries
 - Arquivos .h e .cpp
- Construtor
 - Inicializa o objeto
- Metódos públicos ou privados
- Variáveis públicas ou privadas

- Medindo a temperatura
 - Lê o valor de ADC conforme configurado no construtor do objeto
 - Calcula o valor da resistência do NTC
 - Converte para temperatura
 - Retorna o valor da temperatura

Arquivos .h e .cpp

disponíveis para download

sensorTemperatura.h

```
// Sensor de temperatura RTC
#ifndef sensorTemperatura_h
#define sensorTemperatura_h
#include <Arduino.h>
#include <avr/io.h>
#include <avr/interrupt.h>
class sensorTemperatura
   public:
       sensorTemperatura(int);
       float tempK();
       float tempC();
       void calibra(float, float, float, float);
    private:
       int _pino;
       float _REXT;
       float _R0;
       float B;
       float _T0;
};
#endif
```

sensorTemperatura.cpp

```
#include "sensorTemperatura.h"
#define MAXADC 1024
#define VMAX 5
#define ZEROC 273
sensorTemperatura::sensorTemperatura(int pinoADC)
 pino = pinoADC;
 // para RTC 1K 102
 calibra(1000, 1000, 3636, 298);
float sensorTemperatura::tempK()
 float adc = analogRead(_pino);
 float V = (VMAX*adc/MAXADC);
 float R = (VMAX-V)*REXT/V;
 float T = B/\log(R/(R0*\exp(-B/T0)));
 return T;
float sensorTemperatura::tempC()
 return tempK()-ZEROC;
void sensorTemperatura::calibra(float REXT, float R0,
float B, float T0)
 _{REXT} = REXT;
 R0 = R0:
  _B = B;
  T0 = T0:
```

Preparando a aplicação

código disponível para download

- Três partes importantes
 - Incluir a biblioteca sensorTemperatura
 - Instanciar um objeto
 - Global, para ser acessível de qualquer parte do código
- Loop()
 - Lê a temperatura
 - Espera um tempo para nova leitura

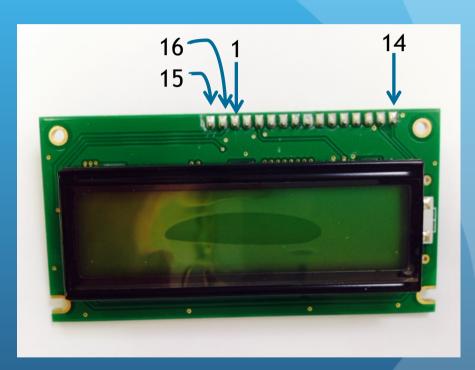
- Como eu monitoro a temperatura lida no sensor?
- Do que adianta medir se eu não tenho como acessar esta informação do jeito que o programa está?
- 3 métodos
 - Mostrar em um LCD
 - Enviar para um computador
 - Gravar os dados na EEPROM para ler mais adiante

LCD e biblioteca LiquidCrystal

- A biblioteca LiquidCrystal serve para facilitar o uso de telas de cristal líquido compatíveis com Hitachi HD44780
 - Tela comum de 16 x 2 com custo ~ R\$10,00.
 - Simples de utilizar

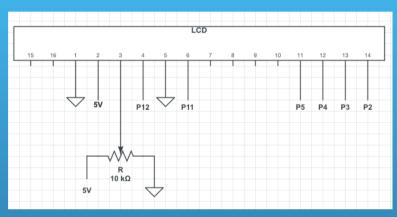
• CUIDADO!

- A tela tem 16 pinos de interface, normalmente numeradas de 1 a 16
- A que compramos, a numeração é um pouco diferente. Fiquem atentos para não ligarem errado.

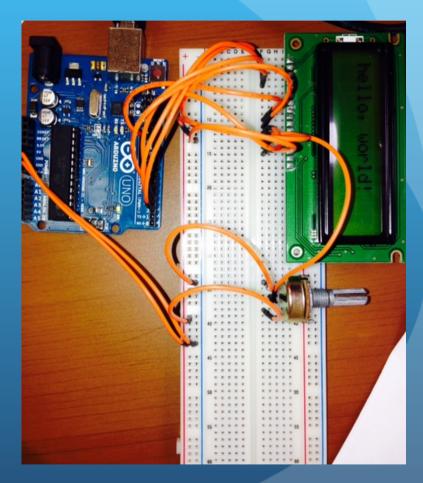


A tela que temos na oficina não tem a pinágem "normal"

Esquema de montagem



- 1 e 5 em terra
- 2 em +5V
- 3 regula o contraste (tensão entre 0 e 5 V)
- 4, 6 e 11-14 pinos de I/O digitais



Uso do LCD no arduino

http://www.arduino.cc/en/Reference/LiquidCrystal

- Biblioteca LiquidCrystal
 - begin() inicializa e estabelece tamanho da tela
 - clear() limpa a tela
 - print() imprime
 - setCursor() posição de escrita
 - E outras funções. Ver o link acima para mais detalhes
- Código ao lado no site para download

```
// inclui as bibliotecas
#include <LiquidCrystal.h>
#include "sensorTemperatura.h"
// cria os objetos que iremos utilizar no programa
LiquidCrystal lcd(12, 11, 5, 4, 3, 2);
sensorTemperatura sensor(0);
void setup()
 lcd.begin(16, 2);
 // coloquei a funcao calibra so como exemplo, ja que
 // eh a mesma utilizada no construtor (RTC 1K 102)
 sensor.calibra(1000,1000,3636,298);
void loop() {
  float T = sensor.tempK();
  float TC = sensor.tempC();
  lcd.setCursor(0,0);
  lcd.print("T (K) = ");
  lcd.print(T);
  lcd.setCursor(0,1);
 lcd.print("T (C) = ");
 lcd.print(TC);
 delay(1000);
```

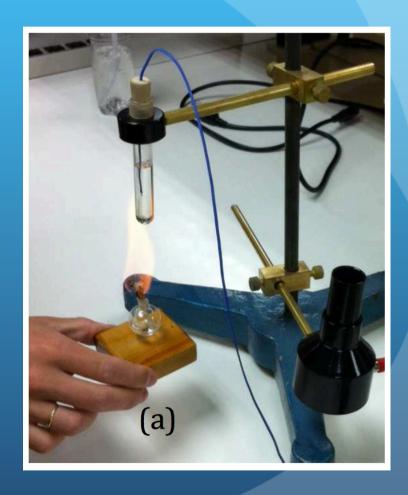
Atividades

Monte o "shield" para o sensor de temperatura

- Baixe, instale e modifique a biblioteca sensorTemperatura
 - Ex: crie uma função que retorna a temperatura em Fahrenheit
- Baixe, instale e modifique o programa do Arduino
 - Oficina2_temperatura_1.ino
 - Brinque com a tela de LCD, modifique o programa
- Estimativa de tempo: 30-40 minutos

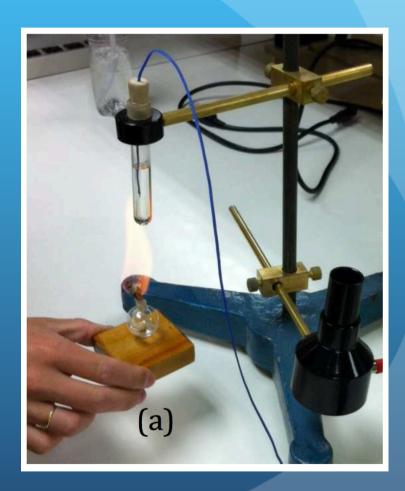
Automatizando o experimento

- Medir temperatura em função do tempo
- No experimento original mede o tempo para cada variação de 0.5°C na temperatura
- Modo mais simples:
 - Botão de reset do Arduino inicia a medida
- Programa para baixar no site



Faça o experimento

- Baixe o programa e faça o upload no Arduino
- Coloque o sensor de temperatura imerso na glicerina
- Aqueça (CUIDADO) até chegar a uns 100°C
 - Use o LCD para monitorar
 - Pressione RESET
 - Vá anotando os valores a cada medida por uns 5 minutos
- Depois vamos discutir: o que poderíamos fazer para melhorar o experimento?



Faça o experimento

- Baixe o programa e faça o upload no Arduino
 - Oficina_2_temperatura_2.ino
- Coloque o sensor de temperatura imerso na glicerina
- Aqueça (CUIDADO) até chegar a uns 100°C
 - Use o LCD para monitorar
 - Pressione RESET
 - Vá anotando os valores a cada medida por uns 5 minutos
- Depois vamos discutir: o que poderíamos fazer para melhorar o experimento?

```
// inclui as bibliotecas
#include <LiquidCrystal.h>
#include "sensorTemperatura.h"
// cria os objetos que iremos utilizar no programa
LiquidCrystal lcd(12, 11, 5, 4, 3, 2);
sensorTemperatura sensor(0);
float T0 = 1000:
unsigned long tempo0:
void setup()
 lcd.begin(16, 2);
 // coloquei a funcao calibra so como exemplo, ja que
 // eh a mesma utilizada no construtor (RTC 1K 102)
  sensor.calibra(1000,1000,3636,298);
  tempo0 = millis();
void loop()
  float T = sensor.tempK();
  if(fabs(T-T0)> 0.5)
    unsigned long tempo = millis();
    lcd.setCursor(0,0);
    lcd.print("t (s) = ");
    float dt = (float)(tempo-tempo0)/1000;
    lcd.print(dt);
    lcd.print("
    lcd.setCursor(0,1);
    lcd.print("T (K) = ");
    lcd.print(T);
    lcd.print("
    T0 = T:
```

Alguns pontos para melhorar

- Definir melhor o início e fim da tomada de dados
- Transferir os dados automaticamente para o computador
- Armazenar os dados para ver mais tarde

- Como fazer isto com o Arduino?
 - Muitas soluções possíveis
 - Vou usar duas abordagens
 - Uso da porta serial para envio de dados ao computador e controle do experimento
 - Uso da EEPROM para guardar os dados

Usando a porta serial

http://www.arduino.cc/en/Reference/Serial

- Inicializar a conexão
 - Em geral na função setup()
 - Serial.begin(velocidade)
 - 300 < velocidade (bps) < 115200
- Enviar dados arduino → outro device (pc)
 - Serial.print(...), println(...), write(...), etc.
 - Formatação da saída é bem limitada
- Receber dados outro device (pc) → arduino
 - Serial.read(...), readString(...), parseFloat(...), etc.

Código para porta serial somente escrita "/ inclui as bibliotecas #include <cliquidCrystal. #include "sensorTemperat

- Baixe o código e faça o upload
 - Oficina_2_temperatura_3.ino
 - Modifique-o à vontade
- Note que precisamos dar um print para cada parte da mensagem na porta serial.
- Depois do upload, vá em
 - Tools → Serial Monitor
 - Verifique se a velocidade está em 9600
 - Verifique se NEWLINE está selecionado (para marcação de fim de linha)
- Tempo ~ 10 minutos

```
// inclui as bibliotecas
#include <LiquidCrystal.h>
#include "sensorTemperatura.h"
// cria os objetos que iremos utilizar no programa
LiquidCrystal lcd(12, 11, 5, 4, 3, 2);
sensorTemperatura sensor(0);
float T0 = 1000:
unsigned long tempo0;
void setup()
  Serial.begin(9600);
  lcd.begin(16, 2);
  // coloquei a funcao calibra so como exemplo, ja que
  // eh a mesma utilizada no construtor (RTC 1K 102)
  sensor.calibra(1000,1000,3636,298);
  tempo0 = millis();
void loop()
  float T = sensor.tempK();
  if(fabs(T-T0)> 0.5)
    unsigned long tempo = millis();
    lcd.setCursor(0,0);
    lcd.print("t (s) = ");
    float dt = (float)(tempo-tempo0)/1000;
    lcd.print(dt);
    lcd.print("
    lcd.setCursor(0,1);
    lcd.print("T (K) = ");
    lcd.print(T);
    lcd.print("
    T0 = T;
    Serial.print(dt);
    Serial.print(" ");
    Serial.println(T);
```

Usando a porta serial para entrada de dados Interpretador de comandos

- Lógica do programa
 - Observa se tem dados chegando → Arduino na porta serial
 - Se tiver, vai concatenando até chegar um ENTER
 - Interpreta a string e executa o comando apropriado
- Quais comandos
 - start inicia tomada de dados
 - stop para tomada de dados
 - print imprime tabela de dados
- inp é uma variável global do tipo string
- toma_dados é uma variável global booleana que começa com o valor false

```
if(Serial.available())
  while (Serial.available())
    char inChar = (char)Serial.read();
    inp += inChar;
    if (inChar == '\n') processa():
if(!toma_dados) return;
float T = sensor.tempK();
if(fabs(T-T0)> 0.5)
  unsigned long tempo = millis();
 lcd.setCursor(0,0);
 lcd.print("t (s) = ");
  float dt = (float)(tempo-tempo0)/1000;
  lcd.print(dt);
  lcd.print(" ");
  lcd.setCursor(0,1);
  lcd.print("T(K) = ");
  lcd.print(T);
  lcd.print("
                 ");
  T0 = T;
  Serial.print(dt);
  Serial.print("
  Serial.println(T);
  saveEEPROM(dt,T);
```

Processando eventos

- Define um structure com nomes dos eventos e ponteiros para as funções de cada evento
- Na função processa()
 - Verifica se a string começa com um dos comandos listados
 - Executa a função atribuída.

```
typedef struct cmd
  char cmd[10]:
  void (*func) (void);
#define NCOMANDOS 3
cmd comandos \square = {
  {"start".
                cmd start}.
  {"stop",
                cmd_stop}.
  {"print",
                cmd_print}
void processa()
  inp.toLowerCase();
  inp.trim();
  String I = inp;
  inp = "";
  for(int i = 0; i<NCOMANDOS; i++)</pre>
    if(I.startsWith(comandos[i].cmd))
      Serial.println("Executando comando");
      comandos[i].func();
      return;
  Serial.println("O comando nao foi reconhecido.");
```

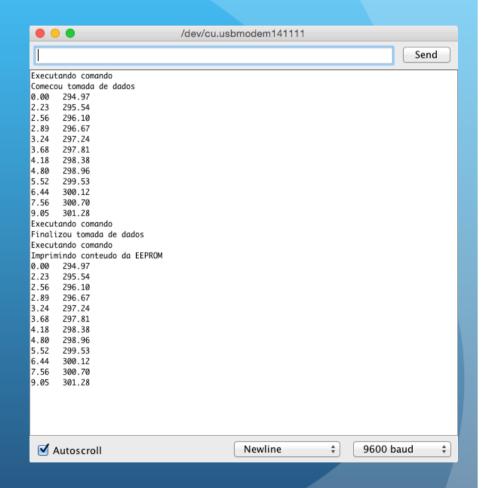
Define as funções

- Escreve o código para cada função atribuída a um comando
- Há uma função para gravar os dados tomados na EEPROM
 - Precisa também incluir no código
 - #include <EEPROM.h>
- Código disponível completo para download

```
void cmd_start()
 toma_dados = true:
 tempo0 = millis():
 EEPROM.write(0,0);
 Serial.println("Comecou tomada de dados");
void cmd_stop()
 toma dados = false:
 lcd.clear();
 Serial.println("Finalizou tomada de dados");
void cmd_print()
 Serial.println("Imprimindo conteudo da EEPROM na ultima tomada de dados");
 byte n = EEPROM.read(0);
  for(int i = 0; i<n; i++)
   int pos = i*(sizeof(float)*2)+1;
   float dt,T;
   EEPROM.get(pos,dt);
   EEPROM.get(pos+sizeof(float),T);
   Serial.print(dt);
   Serial.print(" ");
   Serial.println(T);
void saveEEPROM(float dt, float T)
 byte n = EEPROM.read(0);
 int pos = (int)n*(sizeof(float)*2)+1;
 if(pos>1020)
   Serial.println("Memoria cheia. Nao posso gravar mais");
   return;
 EEPROM.put(pos,dt);
 EEPROM.put(pos+sizeof(float),T);
 EEPROM.write(0,n+1);
```

Atividades

- Baixe o código
 - Oficina_2_temperatura_4.ino
- Execute-o e se familiarize
- Inclua alguns comandos (ex:)
 - zero limpa a EEPROM
 - media mostra a temperatura média
- Note que o LCD só fica ligado quando estamos fazendo a tomada de dados
 - Modifique o código para o LCD mostrar continuamente a temperatura e o tempo, independentemente se estamos ou não tomando os dados
- Tempo estimado ~ 40 minutos.



Outras atividades

- Usem o tempo restante da oficina para explorar outras ideias.
 - Estou à disposição para discuti-las.